

	<h2>Software di applicazione</h2>	
<ul style="list-style-type: none"> ▲  Produttore ▲  Hager Electro ▲  Veneziane/Tapparelle <li style="background-color: #e0ffe0; padding: 2px;"> Veneziane/Tapparelle 	<p>Modulo di uscita per tapparelle o veneziane <i>Caratteristiche elettriche/meccaniche: vedi manuale prodotto</i></p>	

	Riferimento prodotto	Denominazione prodotto	Rif. software di applicazione	Prodotto filare  Prodotto radio 
	80314119	4-uscite veneziane/tapparelle 6A 230V AC	S80314119 Versione 1.x	
	80314111	4-uscite veneziane/tapparelle 6A 24V DC	S80314111 Versione 1.x	
	80318108	8-uscite veneziane/tapparelle 6A 230V AC	S80318108 Versione 1.x	
	80319010	12-uscite veneziane/tapparelle 6A 230V AC	S80319010 Versione 1.x	

Indice

1. In generale	3
1.1 Informazioni sul presente manuale.....	3
1.2 Aspetto del software	3
1.2.1 Compatibilità ETS	3
1.2.2 Programma di applicazione interessato	3
1.3 Aspetto software Easy tool	3
2. Presentazione generale	4
2.1 Installazione del prodotto.....	4
2.1.1 Schema generale.....	4
2.1.2 Collegamento	5
2.1.3 Indirizzamento fisico.....	6
2.1.4 Collegamento	6
2.2 Funzione del prodotto.....	7
3. Programmazione con ETS.....	9
3.1 Parametri	9
3.1.1 Parametri fissi	9
3.1.2 Funzioni delle uscite tapparelle/veneziane	10
3.1.2.1 Selezione delle funzioni	13
3.1.2.2 Indicazione stato	16
3.1.2.3 Allarme.....	18
3.1.2.4 Forzatura	20
3.1.2.5 Controllo automatico	22
3.1.2.6 Scenario.....	24
3.2 Oggetti di comunicazione	27
3.2.1 Controllo	31
3.2.2 Indicazione stato.....	32
3.2.3 Forzatura	34
3.2.4 Scenario.....	35
3.2.5 Allarme.....	35
3.2.6 Posizione % in automatico.....	36
3.2.7 Posizione lamelle % in automatico	36
3.2.8 Disattivazione controllo automatico	37
4. Programmazione con Easy tool	38
4.1 Apprendimento del prodotto	38
4.2 Funzioni del prodotto	41
4.2.1 Parametri via.....	44
4.2.2 Su/giù.....	45
4.2.3 Posizione della tapparella o della veneziana.....	48
4.2.4 Forzatura	52
4.2.5 Allarme.....	54
4.2.6 Controllo automatico.....	57
4.2.7 Scenario.....	62
5. Appendice	65
5.1 Specifiche	65
5.1.1 80314111	65
5.1.2 80314119 E 80318108	66
5.1.3 80319010.....	67
5.2 Caratteristiche principali	68
5.3 Indice degli oggetti.....	68

1. In generale

1.1 Informazioni sul presente manuale

Nel presente manuale viene descritto come funzionano i dispositivi KNX e come è possibile impostarli mediante il software ETS o il software Easy tool.

Il manuale è composto da 4 sezioni:

- Presentazione generale.
- Parametri e oggetti KNX disponibili.
- Parametri Easy tool disponibili.
- Appendice con promemoria delle caratteristiche tecniche.

1.2 Aspetto del software

1.2.1 Compatibilità ETS

I programmi di applicazione sono disponibili per ETS4 e ETS5. È possibile scaricarli sul nostro sito internet cercandoli il base al riferimento prodotto.

Versione ETS	Estensione file compatibili
ETS4 (V4.1.8 o superiore)	*.knxprod
ETS5	*.knxprod

1.2.2 Programma di applicazione interessato

Programma di applicazione	Riferimento prodotto
S80314119	80314119
S80314111	80314111
S80318108	80318108
S80319010	80319010

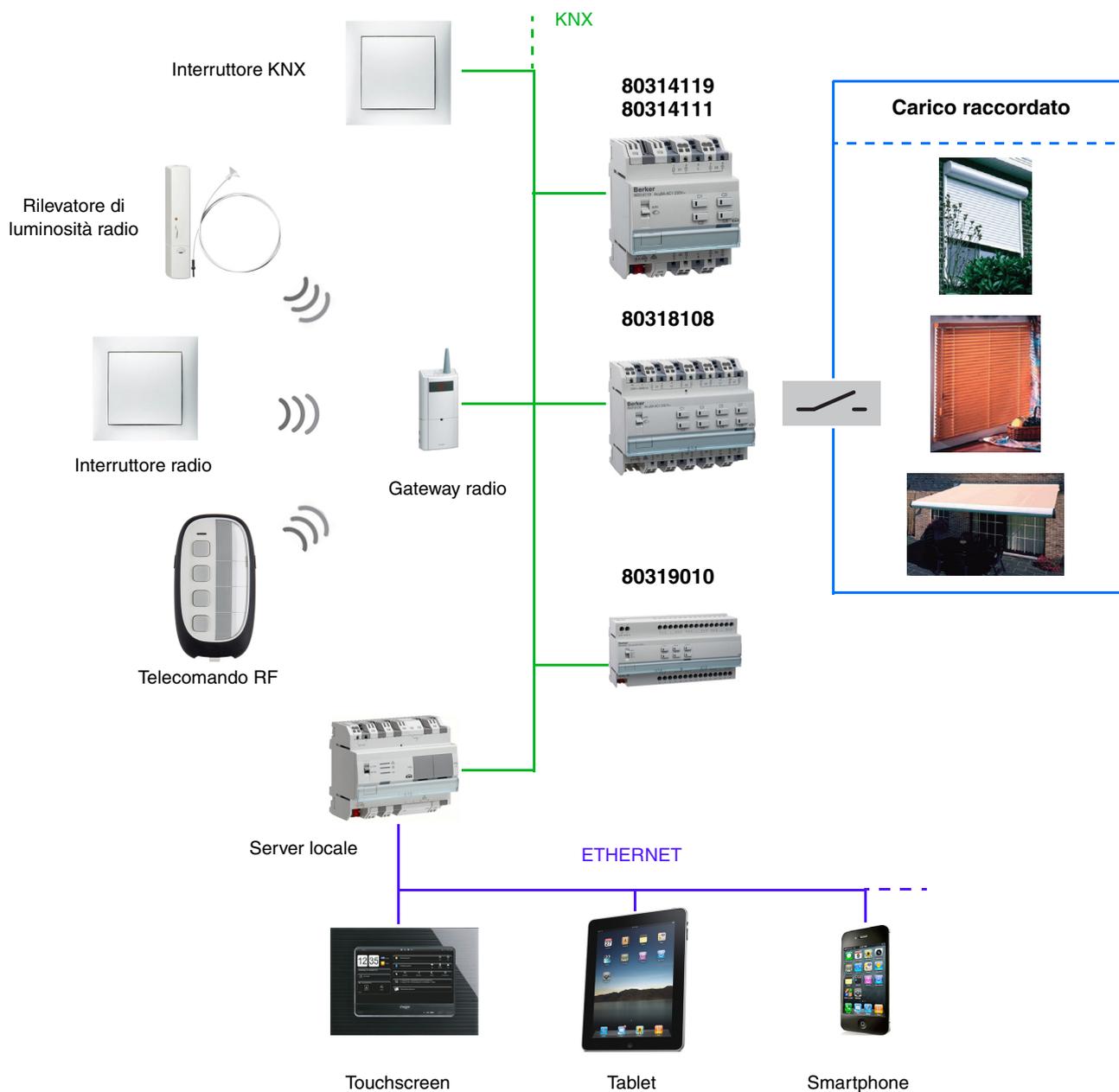
1.3 Aspetto software Easy tool

Il prodotto può essere impostato anche mediante lo strumento di configurazione TXA100. Si compone di un server di configurazione TJA665. È necessario eseguire l'aggiornamento della versione del software di configurazione. (Fare riferimento al manuale dell'installatore TXA100).

2. Presentazione generale

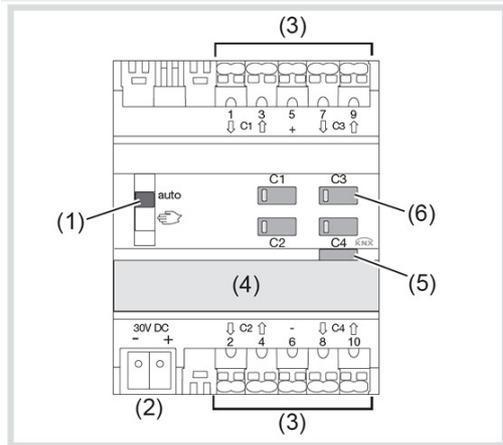
2.1 Installazione del prodotto

2.1.1 Schema generale



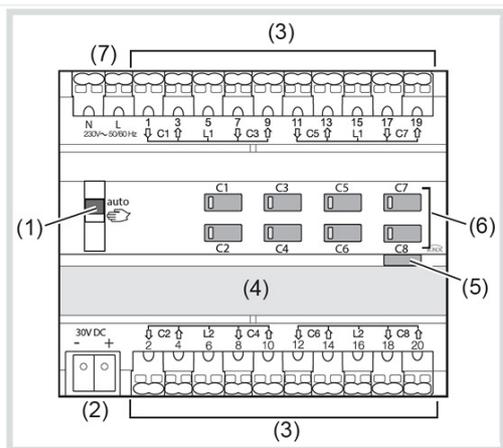
2.1.2 Collegamento

- 80314111



- (1) Interruttore a scorrimento **auto**/☞
- (2) Morsetto di connessione bus KNX
- (3) Collegamenti carichi
- (4) Campo di scrittura con copertura
- (5) Pulsante di programmazione luminoso
- (6) Pulsante di comando per funzionamento manuale per ogni uscita con LED di stato

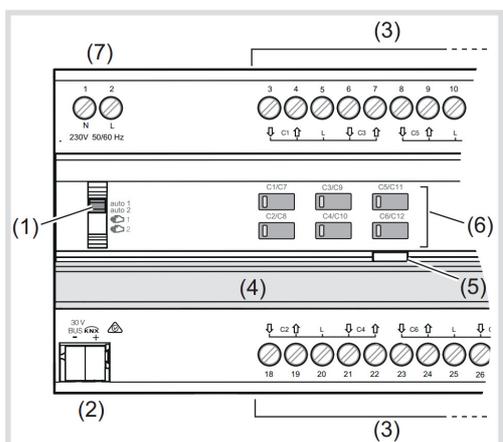
- 80314119 - 80318108



- (1) Interruttore a scorrimento **auto**/☞
- (2) Morsetto di connessione bus KNX
- (3) Collegamenti carichi
- (4) Campo di scrittura con copertura
- (5) Pulsante di programmazione luminoso
- (6) Pulsante di comando per funzionamento manuale per ogni uscita con LED di stato
- (7) Collegamento alimentazione di rete (solo 8 canali)

I Per la variante a 4 canali la struttura di base corrisponde a quella della variante a 8 canali.

- 80319010



- (1) Interruttore a scorrimento **auto1/auto2**/
☞1/☞2
- (2) Morsetto di connessione bus KNX
- (3) Collegamenti carichi
- (4) Campo di scrittura con copertura
- (5) Pulsante di programmazione luminoso
- (6) Pulsante di comando per funzionamento manuale per ogni uscita con LED di stato
- (7) Collegamento alimentazione di rete

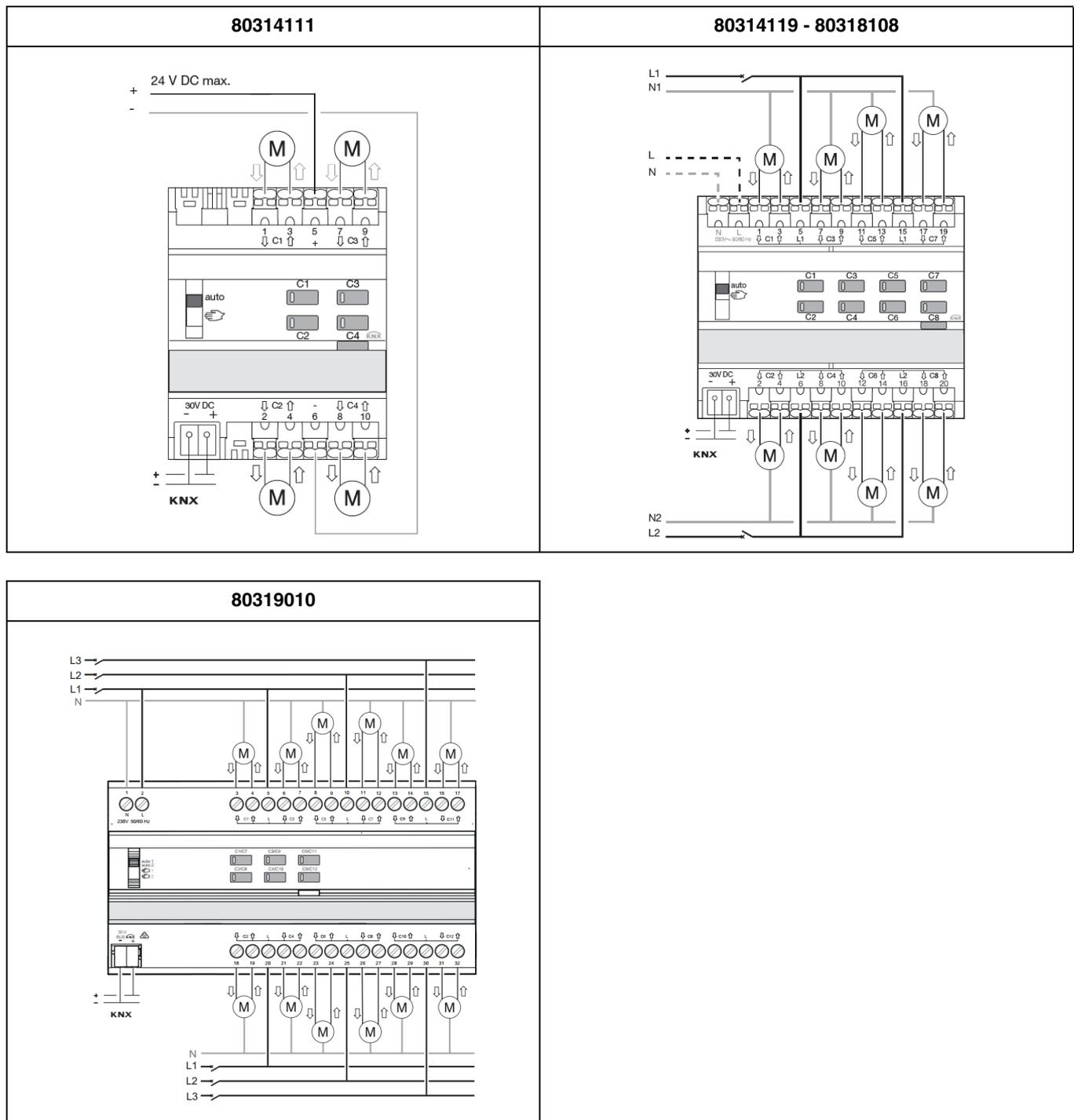
2.1.3 Indirizzamento fisico

Per l'indirizzamento fisico o per controllare se il bus è presente premere il pulsante luminoso (5) posto sul portaetichette che si trova sulla destra del prodotto.

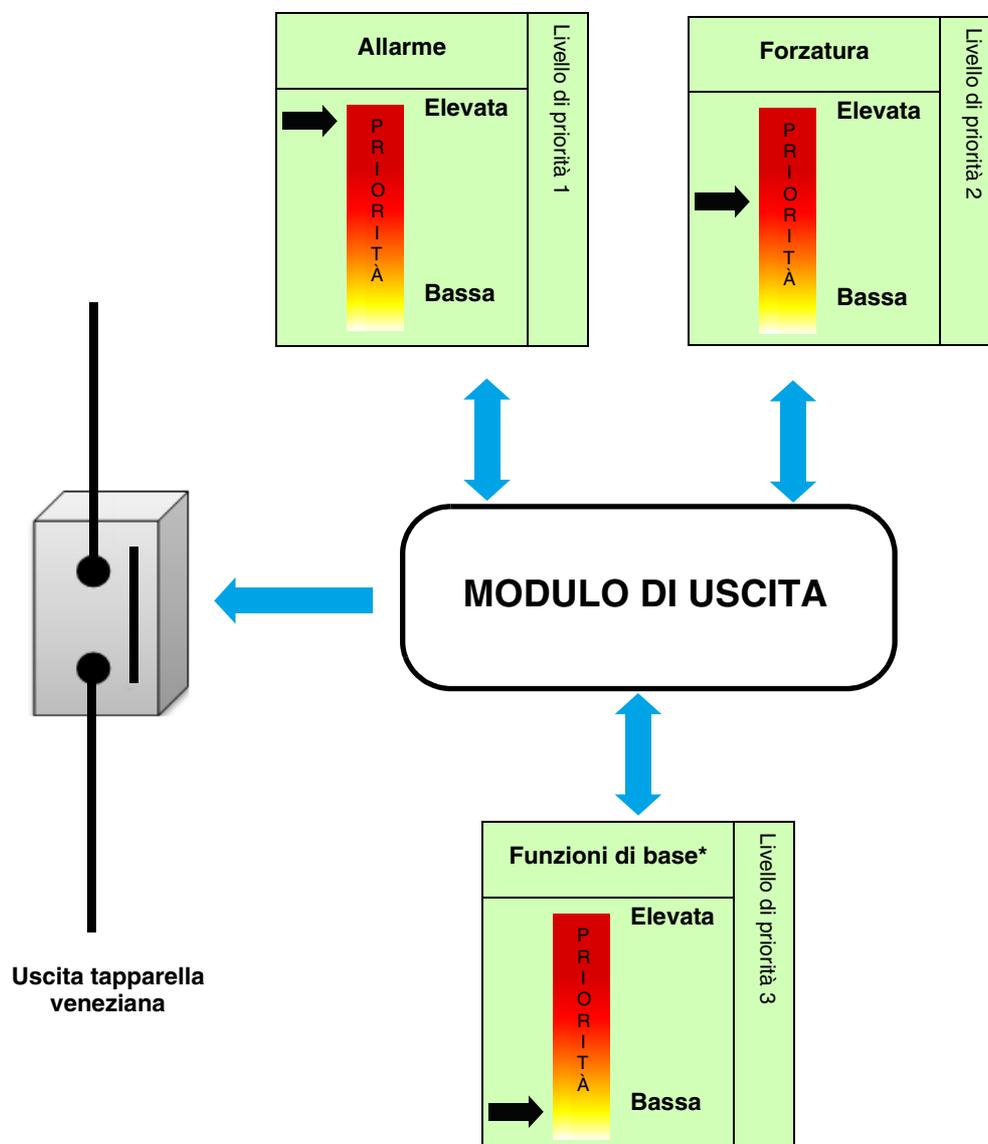
Spia accesa = bus presente e dispositivo in fase di indirizzamento fisico.

Il prodotto resterà in indirizzamento fisico fino a quando l'indirizzo fisico non sarà trasmesso tramite ETS. Premendo il tasto una seconda volta si uscirà dalla modalità indirizzamento fisico. L'indirizzamento fisico può essere effettuato sia in modo Auto che in modo Manu.

2.1.4 Collegamento



2.2 Funzione del prodotto



* Su/giù - Inclinazione/stop - Posizione in % - Posizione lamelle (0-100%) - - Scenario: L'ultimo comando ricevuto è quello prioritario.

I software di applicazione consentono di configurare singolarmente le uscite dei prodotti.

Le funzioni più importanti sono:

■ Su/giù

La funzione Su/Giù permette di far salire o scendere una tapparella, una tenda a lamelle inclinabili, una tenda a bracci, una veneziana, ecc.. La funzione permette inoltre di aprire e chiudere delle tende elettriche. L'ordine di comando può provenire da pulsanti (pressione prolungata), interruttori o automatismi.

■ Inclinazione lamelle/Stop

La funzione Inclinazione delle lamelle/Stop consente d'inclinare le lamelle di una veneziana o di interromperne il movimento in atto. Con questa funzione è possibile modificare l'oscuramento o dirottare i raggi luminosi provenienti dall'esterno. Il comando è attivabile tramite i pulsanti: Pressione breve del pulsante Su/Giù.

■ Stop

La funzione Stop permette di arrestare la corsa della tapparella o della veneziana. Per le veneziane, la funzione non fa inclinare le lamelle.

■ Scenario

La funzione Scenario permette di raggruppare un insieme di uscite per metterle in uno stato predefinito parametrizzabile. Lo scenario è attivato premendo un unico pulsante. Lo scenario è attivato tramite oggetto(i) di formato 1 byte. Ogni uscita può essere integrata in 64 scenari diversi.

■ Forzatura

La funzione Forzatura consente di forzare un'uscita in uno stato definito.

Priorità: Allarme > **Forzatura** > Funzione di base.

Applicazione: Mantenimento della tapparella in una data posizione per motivi di sicurezza.

■ Allarme

La funzione Allarme consente di impostare una tapparella o una veneziana in uno stato predefinito regolabile.

Priorità: **Allarme** > Forzatura > Funzione di base.

È possibile impostare fino a 3 allarmi (Allarme 1 - Allarme 2 - Allarme 3).

L'allarme impedisce ogni azione fino a quando non viene inviato un comando di fine allarme.

■ Controllo automatico

La funzione Controllo automatico permette di comandare un'uscita parallelamente alla funzione Su/giù o Inclinazione lamelle/stop. Le funzioni hanno tutte lo stesso livello di priorità. L'ultimo comando ricevuto agisce sullo stato dell'uscita.

Per attivare e disattivare l'automatismo viene utilizzato un oggetto di comando supplementare.

■ Modo manuale

Il modo manuale permette di isolare il prodotto dal bus. Grazie a tale modalità è possibile forzare localmente ognuna delle uscite.

■ Indicazione stato

La funzione Indicazione stato permette di inviare al bus:

- Indicazione posizione in %: Indica la posizione della tapparella o della veneziana.
- Indicazione posizione lamelle in %: Indica il livello di inclinazione della veneziana.
- Posizione più alta o posizione più bassa raggiunta: Indica che è stata raggiunta la posizione più alta o la posizione più bassa.

Oggetti di comunicazione

3. Programmazione con ETS

Il funzionamento dei vari dispositivi varia esclusivamente per il numero di uscite. Per questo la descrizione fa sempre riferimento a un unico prodotto o a un'unica uscita.

3.1 Parametri

3.1.1 Parametri fissi

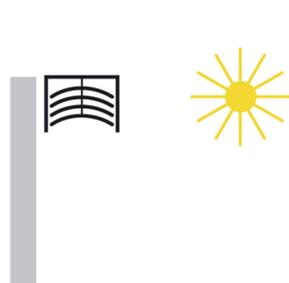
I parametri fissi sono immutabili e definiscono la modalità di funzionamento dei relè di uscita.

Parametro	Descrizione	Valore
Contatto di uscita	Dopo aver ricevuto un comando ON: Il relè di uscita è chiuso.	Normalmente aperto
Stato dopo ETS download	Mantenimento della posizione sussistente prima del download. <i>N.B.: Durante il download dei parametri ETS le uscite rimangono invariate.</i>	Mantenimento
Stato dopo bus power cut	Mantenimento della posizione sussistente prima dell'interruzione del bus. <i>N.B.: In seguito al ripristino del bus il dispositivo viene riavviato. Le funzioni con priorità elevata (Allarme, Forzatura) presenti prima dell'interruzione non sono più attive.</i>	Mantenimento
Sovrascrittura dei parametri al prossimo download (scenari)	I valori memorizzati nel dispositivo vengono sostituiti con quelli del progetto ETS in occasione del prossimo download.	Attivo
Stato dopo la forzatura	Al termine della forzatura, l'uscita: Torna nello stato attivo prima della forzatura.	Stato prima della forzature
Posizione dopo Allarme	Passa alla posizione in cui si troverebbe se non fosse stato attivato l'allarme.	Stato teorico senza Allarme

3.1.2 Funzioni delle uscite tapparelle/veneziane

Posizionamento lamelle orizzontali

Gli attuatori con motori per persiane a 2 finecorsa permettono alla protezione solare di raggiungere una data posizione impostando la stessa a un determinato valore percentuale. Il finecorsa alto (protezione solare completamente rialzata) è comandato tramite il valore 0% oppure specificato come stato.

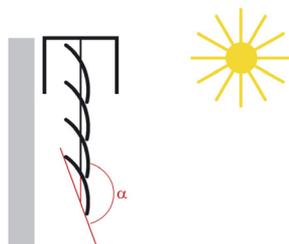


Protezione solare (lamelle) completamente rialzata (Finecorsa alto: 0%)

Oggetto: Posizione in %

Se è richiesta la posizione più bassa, ciò viene specificato all'attuatore della persiana come posizione protezione solare 100% o raggiungimento finecorsa basso (Protezione solare completamente abbassata). La posizione viene segnalata mediante tale valore. Se la persiana viene abbassata a partire dal finecorsa alto le lamelle passano in posizione quasi verticale, quindi la protezione solare si abbassa fino a raggiungere il finecorsa basso con le lamelle chiuse.

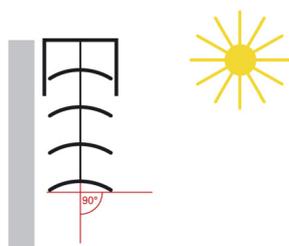
Se la persiana si trova in corrispondenza del finecorsa basso e le lamelle sono completamente chiuse, la posizione delle lamelle viene definita come verticale e uguale al 100%. Di norma, tuttavia, le lamelle completamente chiuse non sono perfettamente verticali ($\alpha = 180^\circ$), bensì formano un piccolo angolo con la verticale.



Protezione solare e lamelle chiuse (Finecorsa basso: 100%, Posizione lamelle: 100%)

Oggetto: Posizione in %

A partire dalla posizione verticale (lamelle completamente chiuse, 100%), è possibile orientare le lamelle fino a raggiungere la posizione orizzontale (lamelle completamente aperte, 0% o $\alpha = 90^\circ$). In tal caso il motore della persiana in uso determinerà se la modifica della posizione può essere eseguita in maniera fluida attraverso una successione di inclinazioni suddivise in minipassi oppure se sarà possibile solo a piccoli scatti tramite la successione di passi d'inclinazione più ampi (Come avviene per i motori standard).



Lamelle in posizione orizzontale (0%, $\alpha = 90^\circ$)

Oggetto: Posizione lamelle in %

Nelle persiane standard la posizione delle lamelle, quando orizzontale, può essere modificata fino a quando le lamelle non sono completamente inclinate e la veneziana inizia a salire. In tale fase le lamelle formano un angolo compreso tra 0° e 90° con la verticale.

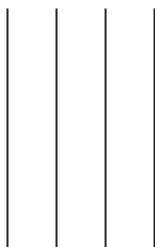


Posizione delle lamelle all'inizio dello spostamento per l'apertura (Salita)

Oggetto: Posizione lamelle in %

Posizionamento lamelle verticali

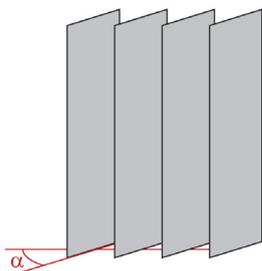
Nel caso di una protezione solare o visiva installata all'interno e dotata di lamelle verticali azionate da un motore di persiana, la posizione in cui le lamelle sono completamente aperte è comandata o segnalata come posizione lamelle 0%. In tale circostanza le lamelle formano un angolo di 90° con la direzione dello spostamento, passando da protezione anabbagliante completamente aperta a protezione anabbagliante completamente chiusa.



Lamelle verticali completamente aperte (Posizione lamelle 0%)

Oggetto: Posizione lamelle in %

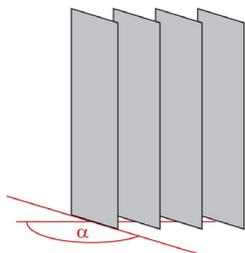
Se le lamelle sono completamente chiuse tale posizione viene comandata o segnalata come posizione lamelle 100%. È verso questa posizione che la protezione anabbagliante viene portata davanti alla finestra a partire dal fincorsa laterale. L'angolo formato dalle lamelle con il senso di spostamento in questo caso è leggermente $> 0^\circ$.



Lamelle verticali completamente chiuse (Posizione lamelle 100%)

Oggetto: Posizione lamelle in %

Se la protezione anabbagliante viene riportata alla posizione iniziale (ossia aperta) le lamelle verticali sono orientate in una posizione leggermente inferiore a 180° .



Lamelle all'inizio dello spostamento per l'apertura

3.1.2.1 Selezione delle funzioni

Uscite 1-8: Parametri impostati	Tipo di chiusura	<input type="radio"/> Tapparelle	<input checked="" type="radio"/> Tapparelle e veneziane
- Uscita 1 : Tapparelle/veneziane			
Uscita 1 : Selezione Funzione	Durata completa del movimento verso l'alto	120	Secondi (s)
+ Uscita 2 : Tapparelle/veneziane	Durata completa del movimento verso il basso	120	Secondi (s)
+ Uscita 3 : Tapparelle/veneziane	Tempo di chiusura relè per posizionamento lamelle	150	Millisecondi
+ Uscita 4 : Tapparelle/veneziane	Numero totale delle posizioni delle lamelle	12	
+ Uscita 5 : Tapparelle/veneziane	Indicazione stato	<input checked="" type="checkbox"/>	
+ Uscita 6 : Tapparelle/veneziane	Stato posizione	<input checked="" type="checkbox"/>	
+ Uscita 7 : Tapparelle/veneziane	Stato posizione lamelle in %	<input checked="" type="checkbox"/>	
+ Uscita 8 : Tapparelle/veneziane	Posizione più alta raggiunta	<input type="checkbox"/>	
+ Informazione	Posizione più bassa raggiunta	<input type="checkbox"/>	
	Allarme	Inattivo	
	Forzatura	<input type="checkbox"/>	
	Controllo automatico	<input type="checkbox"/>	
	Scenario	<input type="checkbox"/>	

Parametro	Descrizione	Valore
Tipo di chiusura	Questo parametro definisce il tipo di chiusura impiegato per le uscite interessate. Un funzionamento di tipo tapparelle e veneziane permette di accedere a parametri supplementari che consentono di controllare l'inclinazione delle lamelle.	Tapparelle e veneziane* Tapparelle

* Valore predefinito

Oggetti di comunicazione:

- 0 - Uscita 1 - Su/giù** (1 Bit – 1.008 DPT_UpDown)
- 19 - Uscita 2 - Su/giù** (1 Bit – 1.008 DPT_UpDown)
- 38 - Uscita 3 - Su/giù** (1 Bit – 1.008 DPT_UpDown)
- 57 - Uscita 4 - Su/giù** (1 Bit – 1.008 DPT_UpDown)
- 76 - Uscita 5 - Su/giù** (1 Bit – 1.008 DPT_UpDown)
- 95 - Uscita 6 - Su/giù** (1 Bit – 1.008 DPT_UpDown)
- 114 - Uscita 7 - Su/giù** (1 Bit – 1.008 DPT_UpDown)
- 133 - Uscita 8 - Su/giù** (1 Bit – 1.008 DPT_UpDown)

- 2 - Uscita 1 - Stop (Pressione breve)** (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 21 - Uscita 2 - Stop (Pressione breve)** (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 30 - Uscita 3 - Stop (Pressione breve)** (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 59 - Uscita 4 - Stop (Pressione breve)** (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 78 - Uscita 5 - Stop (Pressione breve)** (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 97 - Uscita 6 - Stop (Pressione breve)** (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 116 - Uscita 7 - Stop (Pressione breve)** (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 135 - Uscita 8 - Stop (Pressione breve)** (1 Bit – 1.007 DPT_Step)

- 3 - Uscita 1 - Posizione in %** (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 22 - Uscita 2 - Posizione in %** (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 31 - Uscita 3 - Posizione in %** (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 60 - Uscita 4 - Posizione in %** (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 79 - Uscita 5 - Posizione in %** (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 98 - Uscita 6 - Posizione in %** (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 117 - Uscita 7 - Posizione in %** (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 136 - Uscita 8 - Posizione in %** (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)

N.B.: Questi oggetti sono sempre visibili.

Oggetti di comunicazione:

- 1 - Uscita 1 - Inclinazione/stop (Pressione breve) (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 20 - Uscita 2 - Inclinazione/stop (Pressione breve) (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 39 - Uscita 3 - Inclinazione/stop (Pressione breve) (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 58 - Uscita 4 - Inclinazione/stop (Pressione breve) (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 77 - Uscita 5 - Inclinazione/stop (Pressione breve) (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 96 - Uscita 6 - Inclinazione/stop (Pressione breve) (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 115 - Uscita 7 - Inclinazione/stop (Pressione breve) (1 Bit – 1.007 DPT_Step)
- 134 - Uscita 8 - Inclinazione/stop (Pressione breve) (1 Bit – 1.007 DPT_Step)

- 4 - Uscita 1 - Posizione lamelle in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 23 - Uscita 2 - Posizione lamelle in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 32 - Uscita 3 - Posizione lamelle in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 61 - Uscita 4 - Posizione lamelle in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 80 - Uscita 5 - Posizione lamelle in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 99 - Uscita 6 - Posizione lamelle in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 118 - Uscita 7 - Posizione lamelle in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 137 - Uscita 8 - Posizione lamelle in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)

*N.B.: Questi oggetti sono visibili solo se il parametro **Tipo di chiusura** ha come valore: **Tapparelle e veneziane**.*

Parametro	Descrizione	Valore
Durata completa del movimento verso l'alto	Questo parametro definisce per quanto tempo il contatto rimane chiuso durante una risalita completa.	1... 120* ...500 s

Parametro	Descrizione	Valore
Durata completa del movimento verso il basso	Questo parametro definisce per quanto tempo il contatto rimane chiuso durante una discesa completa.	1... 120* ...500 s

Parametro	Descrizione	Valore
Tempo di chiusura relè per posizionamento lamelle	Questo parametro definisce per quanto tempo i contatti rimangono chiusi per effettuare un'inclinazione elementare delle lamelle.	100... 150* ...2500 ms

*N.B.: Questo parametro è visibile solo se il parametro **Tipo di chiusura** ha come valore: **Tapparelle e veneziane**.*

Parametro	Descrizione	Valore
Numero totale delle posizioni delle lamelle	Questo parametro definisce il numero complessivo di inclinazioni elementari delle lamelle necessario per passare dalla posizione inclinata verso il basso alla posizione inclinata verso l'alto.	1... 12* ...50

*N.B.: Prima di impostare il **Numero totale delle posizioni delle lamelle** è necessario definire per quanto tempo i contatti rimangono chiusi per effettuare un'inclinazione elementare delle lamelle.*

*N.B.: Questo parametro è visibile solo se il parametro **Tipo di chiusura** ha come valore: **Tapparelle e veneziane**.*

3.1.2.2 Indicazione stato

La funzione Indicazione stato permette di inviare al bus:

- Indicazione posizione in %: Indica la posizione della tapparella o della veneziana.
- Indicazione posizione lamelle in %: Indica il livello di inclinazione della veneziana.
- Posizione più alta o posizione più bassa raggiunta: Indica che è stata raggiunta la posizione più alta o la posizione più bassa.

Indicazione stato	✓
Stato posizione	✓
Stato posizione lamelle in %	✓
Posizione più alta raggiunta	✓
Posizione più bassa raggiunta	✓

Parametro	Descrizione
Indicazione stato	Questo parametro permette di visualizzare i vari oggetti indicazione stato dell'uscita interessata.

Parametro	Descrizione
Stato posizione	Questo parametro sblocca l'oggetto Indicazione posizione in % .

* Valore predefinito

Oggetti di comunicazione:

- 5 - Uscita 1 - Indicazione posizione in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 24 - Uscita 2 - Indicazione posizione in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 33 - Uscita 3 - Indicazione posizione in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 62 - Uscita 4 - Indicazione posizione in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 81 - Uscita 5 - Indicazione posizione in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 100 - Uscita 6 - Indicazione posizione in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 119 - Uscita 7 - Indicazione posizione in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 138 - Uscita 8 - Indicazione posizione in % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)

Parametro	Descrizione
Stato posizione lamelle in %	Questo parametro sblocca l'oggetto Indicaz. posizione lamelle % .

*N.B.: Questo parametro è visibile solo se il parametro **Tipo di chiusura** ha come valore: **Tapparelle e veneziane**.*

Oggetti di comunicazione:

- 6 - Uscita 1 - Indicaz. posizione lamelle % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 25 - Uscita 2 - Indicaz. posizione lamelle % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 34 - Uscita 3 - Indicaz. posizione lamelle % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 63 - Uscita 4 - Indicaz. posizione lamelle % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 82 - Uscita 5 - Indicaz. posizione lamelle % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 101 - Uscita 6 - Indicaz. posizione lamelle % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 120 - Uscita 7 - Indicaz. posizione lamelle % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)
- 139 - Uscita 8 - Indicaz. posizione lamelle % (1 Byte – 5.001 DPT_Scaling)

Parametro	Descrizione
Posizione più alta raggiunta	Questo parametro sblocca l'oggetto Posizione più alta raggiunta .

Oggetti di comunicazione:

- 7 - Uscita 1 - Posizione più alta raggiunta (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 26 - Uscita 2 - Posizione più alta raggiunta (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 35 - Uscita 3 - Posizione più alta raggiunta (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 64 - Uscita 4 - Posizione più alta raggiunta (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 83 - Uscita 5 - Posizione più alta raggiunta (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 102 - Uscita 6 - Posizione più alta raggiunta (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 121 - Uscita 7 - Posizione più alta raggiunta (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 140 - Uscita 8 - Posizione più alta raggiunta (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)

Parametro	Descrizione
Posizione più bassa raggiunta	Questo parametro sblocca l'oggetto Posizione più bassa raggiunta .

Oggetti di comunicazione:

- 8 - Uscita 1 - Posizione più bassa raggiunta** (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 27 - Uscita 2 - Posizione più bassa raggiunta** (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 36 - Uscita 3 - Posizione più bassa raggiunta** (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 65 - Uscita 4 - Posizione più bassa raggiunta** (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 84 - Uscita 5 - Posizione più bassa raggiunta** (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 103 - Uscita 6 - Posizione più bassa raggiunta** (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 122 - Uscita 7 - Posizione più bassa raggiunta** (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)
- 141 - Uscita 8 - Posizione più bassa raggiunta** (1 Bit – 1.002 DPT_Bool)

3.1.2.3 Allarme

La funzione Allarme consente di impostare una tapparella o una veneziana in uno stato predefinito regolabile.

Priorità: **Allarme**> Forzatura > Funzione di base.

L'allarme impedisce ogni azione fino a quando non viene inviato un comando di fine allarme.

È possibile impostare fino a 3 allarmi (Allarme 1 - Allarme 2 - Allarme 3).

La modifica dello stato dell'uscita in seguito alla comparsa di un allarme è definita tramite un apposito parametro (Su, Giù, Inattivo).

Se attivati, gli oggetti allarme devono essere inviati ciclicamente. Il lasso di tempo che intercorre tra 2 invii deve essere inferiore a 30 minuti. In caso contrario, l'allarme scatterà automaticamente.

Dopo l'allarme, la tapparella o la veneziana torna nella posizione in cui si troverebbe se non fosse scattato l'allarme.

Allarme	Allarme 1 > Allarme 2 > Allarme 3
Posizione in caso di Allarme 1	Mantenimento
Posizione in caso di Allarme 2	Mantenimento
Posizione in caso di Allarme 3	Mantenimento

Parametro	Descrizione	Valore
Allarme	La scheda Allarme e l'insieme dei parametri collegati alla funzione sono: Nascosti. Visualizzati per 1 oggetto allarme. Visualizzati per 2 oggetti allarme. Visualizzati per 3 oggetti allarme.	Inattivo* Allarme 1 Allarme 1 > Allarme 2 Allarme 1 > Allarme 2 > Allarme 3

* Valore predefinito

Oggetti di comunicazione: **12 - Uscita 1 - Allarme 1** (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
31 - Uscita 2 - Allarme 1 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
50 - Uscita 3 - Allarme 1 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
69 - Uscita 4 - Allarme 1 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
88 - Uscita 5 - Allarme 1 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
107 - Uscita 6 - Allarme 1 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
126 - Uscita 7 - Allarme 1 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
145 - Uscita 8 - Allarme 1 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)

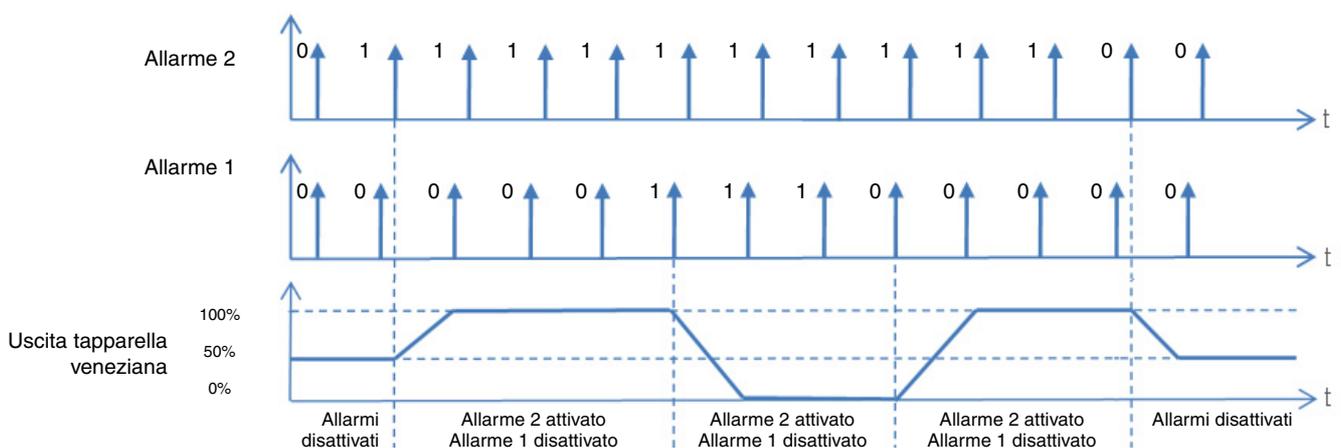
Oggetti di comunicazione: **13 - Uscita 1 - Allarme 2** (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
32 - Uscita 2 - Allarme 2 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
51 - Uscita 3 - Allarme 2 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
70 - Uscita 4 - Allarme 2 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
89 - Uscita 5 - Allarme 2 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
108 - Uscita 6 - Allarme 2 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
127 - Uscita 7 - Allarme 2 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
146 - Uscita 8 - Allarme 2 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)

Oggetti di comunicazione: **13 - Uscita 1 - Allarme 3** (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
32 - Uscita 2 - Allarme 3 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
51 - Uscita 3 - Allarme 3 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
70 - Uscita 4 - Allarme 3 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
89 - Uscita 5 - Allarme 3 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
108 - Uscita 6 - Allarme 3 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
127 - Uscita 7 - Allarme 3 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)
146 - Uscita 8 - Allarme 3 (1 Bit – 1.005 DPT_Alarm)

Principio di funzionamento:

Esempio:

- Posizione in caso di Allarme 2: salita.
- Posizione in caso di Allarme 1: discesa.



Nel caso in cui vengano attivati più allarmi contemporaneamente i comandi eseguiti sono quelli relativi all'allarme con priorità maggiore.

Parametro	Descrizione	Valore
Posizione in caso di Allarme x	Mentre l'allarme x è attivo, l'uscita tapparella/veneziana: Rimane invariata Aziona il contatto di salita Aziona il contatto di discesa	Inattivo* Salita Discesa

x = 1 - 2 - 3

3.1.2.4 Forzatura

La funzione Forzatura consente di forzare un'uscita in uno stato definito.

Priorità: Allarme > **Forzatura** > Funzione di base.

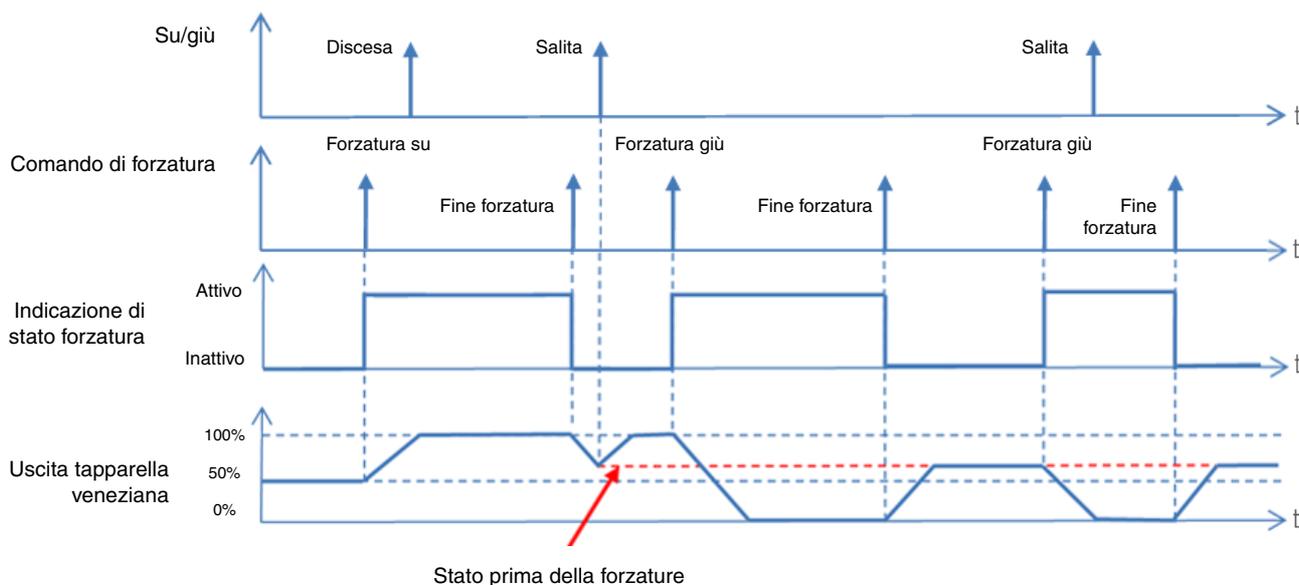
Gli altri comandi saranno riattivabili solo dopo il comando di fine forzatura.

Al termine della forzatura l'uscita torna allo stato precedente la forzatura stessa (Funzione memorizzazione).

Il dispositivo reagisce ai telegrammi ricevuti tramite l'oggetto **Forzatura** come indicato nella tabella seguente:

Telegramma ricevuto oggetto forzatura			Comportamento dell'uscita
Valore esadecimale	Valore binario		
	Bit 1 (MSB)	Bit 0 (LSB)	
00	0	0	Fine forzatura
01	0	1	Fine forzatura
02	1	0	Forzatura su
03	1	1	Forzatura giù

Principio di funzionamento:



* Valore predefinito

Oggetti di comunicazione:

9 - Uscita 1 - Forzatura (2 Bit – 2.002 DPT_Bool_Control)
28 - Uscita 2 - Forzatura (2 Bit – 2.002 DPT_Bool_Control)
47 - Uscita 3 - Forzatura (2 Bit – 2.002 DPT_Bool_Control)
66 - Uscita 4 - Forzatura (2 Bit – 2.002 DPT_Bool_Control)
85 - Uscita 5 - Forzatura (2 Bit – 2.002 DPT_Bool_Control)
104 - Uscita 6 - Forzatura (2 Bit – 2.002 DPT_Bool_Control)
123 - Uscita 7 - Forzatura (2 Bit – 2.002 DPT_Bool_Control)
142 - Uscita 8 - Forzatura (2 Bit – 2.002 DPT_Bool_Control)

10 - Uscita 1 - Indicazione di stato forzatura (1 Bit – 1.011 DPT_State)
29 - Uscita 2 - Indicazione di stato forzatura (1 Bit – 1.011 DPT_State)
48 - Uscita 3 - Indicazione di stato forzatura (1 Bit – 1.011 DPT_State)
67 - Uscita 4 - Indicazione di stato forzatura (1 Bit – 1.011 DPT_State)
86 - Uscita 5 - Indicazione di stato forzatura (1 Bit – 1.011 DPT_State)
105 - Uscita 6 - Indicazione di stato forzatura (1 Bit – 1.011 DPT_State)
124 - Uscita 7 - Indicazione di stato forzatura (1 Bit – 1.011 DPT_State)
143 - Uscita 8 - Indicazione di stato forzatura (1 Bit – 1.011 DPT_State)

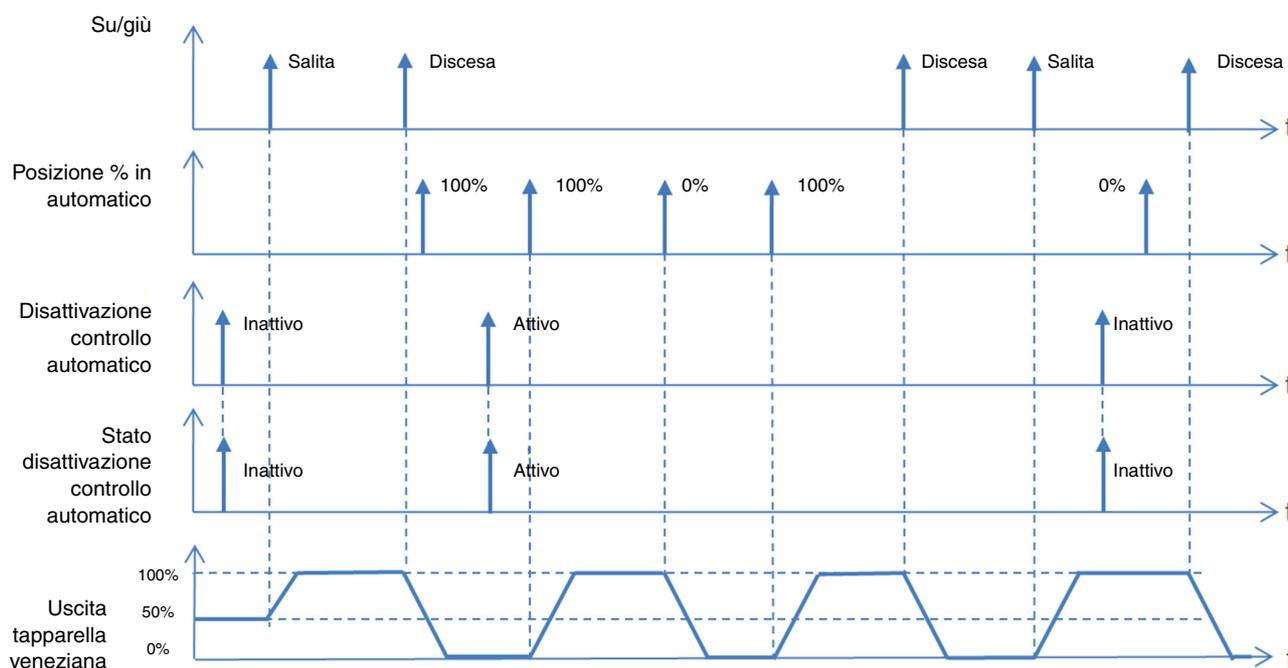
3.1.2.5 Controllo automatico

La funzione Controllo automatico permette di comandare un'uscita parallelamente alla funzione Su/giù o Inclinazione lamelle/stop.

Le funzioni hanno tutte lo stesso livello di priorità. L'ultimo comando ricevuto agisce sullo stato dell'uscita. Per attivare e disattivare l'automatismo viene utilizzato un oggetto di comando supplementare.

Esempio: quando l'uscita è comandata tramite pulsante e parallelamente tramite automatismo (temporizzatore, interruttore crepuscolare, stazione meteo, ecc.), se serve, per comodità, è possibile disattivare l'automatismo (vacanze, giorni festivi, ecc.).

Controllo automatico	<input checked="" type="checkbox"/>
Disattivazione controllo automatico	<input checked="" type="checkbox"/>



Oggetti di comunicazione:

- 15 - Uscita 1 - Posizione % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 34 - Uscita 2 - Posizione % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 53 - Uscita 3 - Posizione % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 72 - Uscita 4 - Posizione % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 91 - Uscita 5 - Posizione % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 110 - Uscita 6 - Posizione % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 129 - Uscita 7 - Posizione % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 148 - Uscita 8 - Posizione % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)

- 16 - Uscita 1 - Posizione lamelle % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 35 - Uscita 2 - Posizione lamelle % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 54 - Uscita 3 - Posizione lamelle % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 73 - Uscita 4 - Posizione lamelle % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 92 - Uscita 5 - Posizione lamelle % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 111 - Uscita 6 - Posizione lamelle % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 130 - Uscita 7 - Posizione lamelle % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 149 - Uscita 8 - Posizione lamelle % in automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)

Oggetti di comunicazione:

- 17 - Uscita 1 - Disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 36 - Uscita 2 - Disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 55 - Uscita 3 - Disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 74 - Uscita 4 - Disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 93 - Uscita 5 - Disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 112 - Uscita 6 - Disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 131 - Uscita 7 - Disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 150 - Uscita 8 - Disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)

- 18 - Uscita 1 - Stato disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 37 - Uscita 2 - Stato disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 56 - Uscita 3 - Stato disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 75 - Uscita 4 - Stato disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 94 - Uscita 5 - Stato disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 113 - Uscita 6 - Stato disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 132 - Uscita 7 - Stato disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)
- 151 - Uscita 8 - Stato disattivazione controllo automatico (1 Bit – 1.001 DPT_Switch)

3.1.2.6 Scenario

La funzione Scenario permette di raggruppare un insieme di uscite per metterle in uno stato predefinito parametrizzabile. Lo scenario è attivato premendo un unico pulsante.

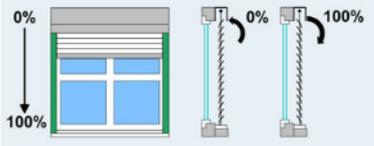
Lo scenario è attivato tramite oggetto(i) di formato 1 byte.

Ogni uscita può essere integrata in 64 scenari diversi.

Quando lo scenario è memorizzato, lo sono anche la posizione e l'inclinazione delle lamelle.

Scenario

Numero degli scenari usati



Scenario 1

Posizione per lo scenario 1 (0-100%) %

Inclinazione per lo scenario 1 (0-100%) %

Scenario 2

Scenario 3

Scenario 4

Scenario 5

Scenario 6

Scenario 7

Scenario 8

Parametro	Descrizione	Valore
Numero degli scenari usati	Questo parametro definisce il numero di scenari utilizzati.	8* - 16 - 24 - 32 - 48 - 64

N.B.: Se il numero di scenario ricevuto dall'oggetto scenario è più grande del numero di scenari massimo lo stato dell'uscita rimane invariato.

Parametro	Descrizione
Scenario x	Questo parametro permette di attivare lo scenario interessato.

x = da 1 a 64

Parametro	Descrizione	Valore
Posizione per lo scenario x (0-100%)	Questo parametro definisce la posizione della tapparella o della veneziana da applicare per lo scenario x.	0*...100

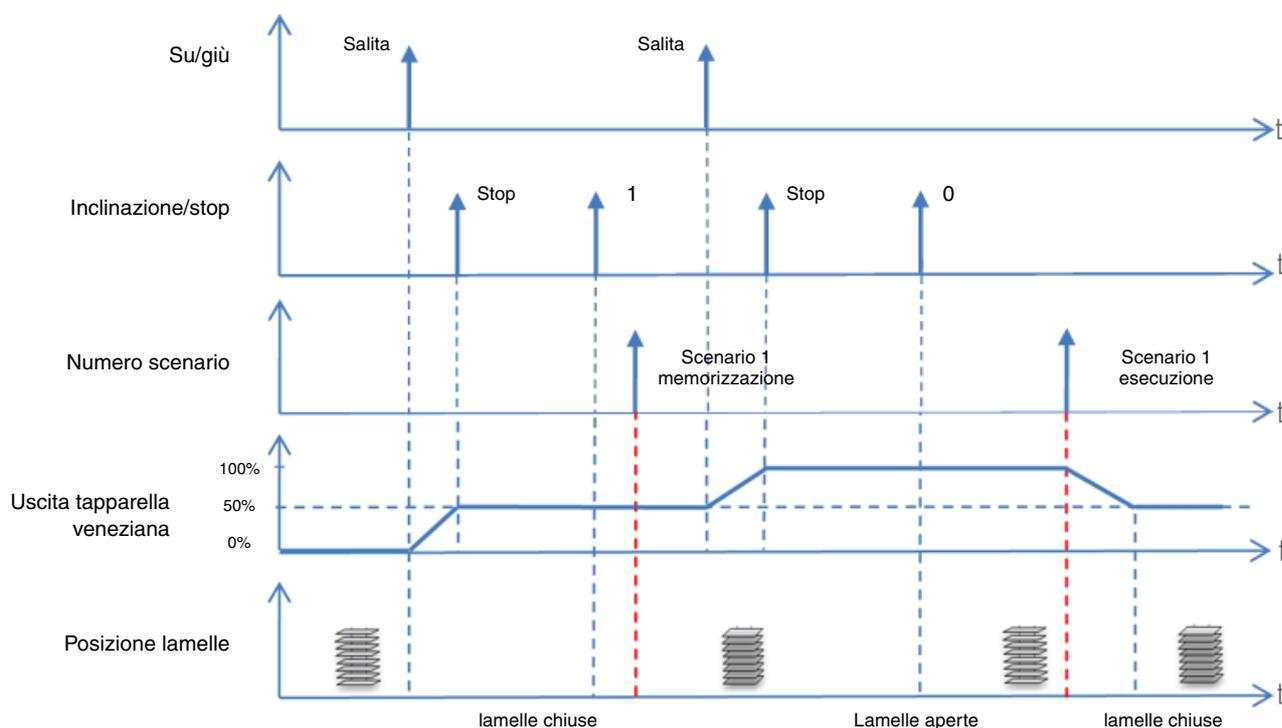
* Valore predefinito

Parametro	Descrizione	Valore
Inclinazione per lo scenario x (0-100%)	Questo parametro definisce il livello di inclinazione della veneziana da applicare per lo scenario x.	0*...100

*N.B.: Questo parametro è visibile solo se il parametro **Tipo di chiusura** ha come valore **Tapparelle e veneziane**.*

- Oggetti di comunicazione:
- 11 - Uscita 1 - Scenario (1 Byte – 17.001 DPT_SceneNumber)
 - 30 - Uscita 2 - Scenario (1 Byte – 17.001 DPT_SceneNumber)
 - 49 - Uscita 3 - Scenario (1 Byte – 17.001 DPT_SceneNumber)
 - 68 - Uscita 4 - Scenario (1 Byte – 17.001 DPT_SceneNumber)
 - 87 - Uscita 5 - Scenario (1 Byte _17.001_DPT_SceneNumber)
 - 106 - Uscita 6 - Scenario (1 Byte – 17.001 DPT_SceneNumber)
 - 125 - Uscita 7 - Scenario (1 Byte – 17.001 DPT_SceneNumber)
 - 144 - Uscita 8 - Scenario (1 Byte _17.001_DPT_SceneNumber)

Principio di funzionamento:



* Valore predefinito

Apprendimento e memorizzazione degli scenari

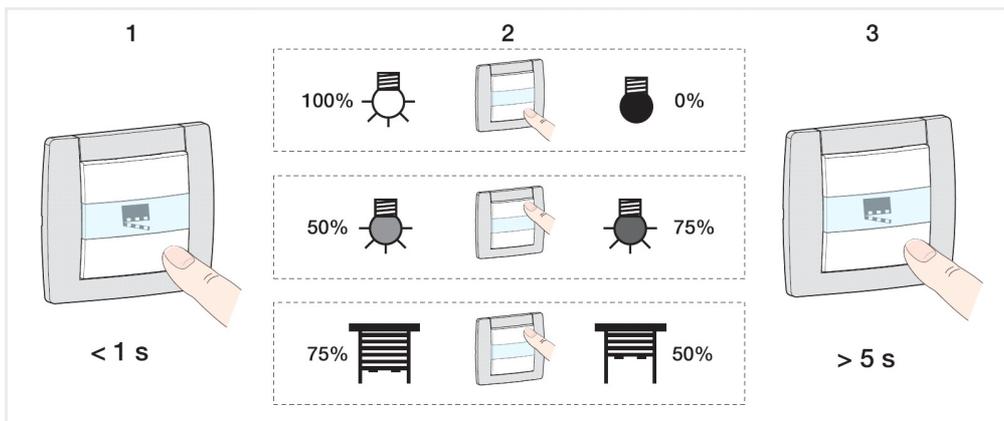
Questa procedura consente di modificare e memorizzare uno scenario. Ad esempio, azionando direttamente i pulsanti installati nel locale oppure inviando il valore proveniente da un'interfaccia di visualizzazione.

Per avviare o memorizzare uno scenario occorre inviare i seguenti valori:

Numero scenario	Avvio dello scenario (Valore dell'oggetto: 1 byte)	Memorizzazione dello scenario (Valore dell'oggetto: 1 byte)
1-64	= Numero scenario -1	= Numero scenario +128
Esempi		
1	0	128
2	1	129
3	2	130
...	...	
64	63	191

Memorizzazione di uno scenario tramite pulsante installato nel locale.

- Attivare lo scenario premendo brevemente il trasmettitore che attiva lo scenario stesso,
- Impostare le uscite (Illuminazione, Tapparelle, ecc.) sullo stato desiderato agendo sui comandi locali usati solitamente (pulsante, telecomando, ecc.),
- Memorizzare lo stato delle uscite premendo e tenendo premuto per più di 5 s il trasmettitore che attiva lo scenario. L'avvenuta memorizzazione è segnalata dalla momentanea attivazione delle uscite.



3.2 Oggetti di comunicazione

	Numero	Nome	Funzione dell'oggetto	Lunghezza	C	R	W	T
	0	Uscita 1	Su/giù	1 bit	C	R	W	-
	1	Uscita 1	Inclinaz./stop (press. breve)	1 bit	C	R	W	-
	2	Uscita 1	Stop (Pressione breve)	1 bit	C	R	W	-
	3	Uscita 1	Posizione in %	1 byte	C	R	W	-
	4	Uscita 1	Posizione lamelle (0-100%)	1 byte	C	R	W	-
	5	Uscita 1	Indicazione di stato posizione in %	1 byte	C	R	-	T
	6	Uscita 1	Indicaz. posizione lamelle %	1 byte	C	R	-	T
	7	Uscita 1	Posizione più alta raggiunta	1 bit	C	R	-	T
	8	Uscita 1	Posizione più bassa raggiunta	1 bit	C	R	-	T
	9	Uscita 1	Forzatura	2 bit	C	R	W	-
	10	Uscita 1	Indicazione di stato forzatura	1 bit	C	R	-	T
	11	Uscita 1	Scenario	1 byte	C	R	W	-
	12	Uscita 1	Allarme 1	1 bit	C	R	W	-
	13	Uscita 1	Allarme 2	1 bit	C	R	W	-
	14	Uscita 1	Allarme 3	1 bit	C	R	W	-
	15	Uscita 1	Posizione % in automatico	1 byte	C	R	W	-
	16	Uscita 1	Posizione lamelle % in automatico	1 byte	C	R	W	-
	17	Uscita 1	Disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	W	-
	18	Uscita 1	Stato disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	-	T
	19	Uscita 2	Su/giù	1 bit	C	R	W	-
	20	Uscita 2	Inclinaz./stop (press. breve)	1 bit	C	R	W	-
	21	Uscita 2	Stop (Pressione breve)	1 bit	C	R	W	-
	22	Uscita 2	Posizione in %	1 byte	C	R	W	-
	23	Uscita 2	Posizione lamelle (0-100%)	1 byte	C	R	W	-
	24	Uscita 2	Indicazione di stato posizione in %	1 byte	C	R	-	T
	25	Uscita 2	Indicaz. posizione lamelle %	1 byte	C	R	-	T
	26	Uscita 2	Posizione più alta raggiunta	1 bit	C	R	-	T
	27	Uscita 2	Posizione più bassa raggiunta	1 bit	C	R	-	T
	28	Uscita 2	Forzatura	2 bit	C	R	W	-
	29	Uscita 2	Indicazione di stato forzatura	1 bit	C	R	-	T
	30	Uscita 2	Scenario	1 byte	C	R	W	-
	31	Uscita 2	Allarme 1	1 bit	C	R	W	-
	32	Uscita 2	Allarme 2	1 bit	C	R	W	-
	33	Uscita 2	Allarme 3	1 bit	C	R	W	-
	34	Uscita 2	Posizione % in automatico	1 byte	C	R	W	-
	35	Uscita 2	Posizione lamelle % in automatico	1 byte	C	R	W	-
	36	Uscita 2	Disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	W	-
	37	Uscita 2	Stato disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	-	T

	Numero	Nome	Funzione dell'oggetto	Lunghezza	C	R	W	T
	38	Uscita 3	Su/giù	1 bit	C	R	W	-
	39	Uscita 3	Inclinaz./stop (press. breve)	1 bit	C	R	W	-
	40	Uscita 3	Stop (Pressione breve)	1 bit	C	R	W	-
	41	Uscita 3	Posizione in %	1 byte	C	R	W	-
	42	Uscita 3	Posizione lamelle (0-100%)	1 byte	C	R	W	-
	43	Uscita 3	Indicazione di stato posizione in %	1 byte	C	R	-	T
	44	Uscita 3	Indicaz. posizione lamelle %	1 byte	C	R	-	T
	45	Uscita 3	Posizione più alta raggiunta	1 bit	C	R	-	T
	46	Uscita 3	Posizione più bassa raggiunta	1 bit	C	R	-	T
	47	Uscita 3	Forzatura	2 bit	C	R	W	-
	48	Uscita 3	Indicazione di stato forzatura	1 bit	C	R	-	T
	49	Uscita 3	Scenario	1 byte	C	R	W	-
	50	Uscita 3	Allarme 1	1 bit	C	R	W	-
	51	Uscita 3	Allarme 2	1 bit	C	R	W	-
	52	Uscita 3	Allarme 3	1 bit	C	R	W	-
	53	Uscita 3	Posizione % in automatico	1 byte	C	R	W	-
	54	Uscita 3	Posizione lamelle % in automatico	1 byte	C	R	W	-
	55	Uscita 3	Disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	W	-
	56	Uscita 3	Stato disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	-	T
	57	Uscita 4	Su/giù	1 bit	C	R	W	-
	58	Uscita 4	Inclinaz./stop (press. breve)	1 bit	C	R	W	-
	59	Uscita 4	Stop (Pressione breve)	1 bit	C	R	W	-
	60	Uscita 4	Posizione in %	1 byte	C	R	W	-
	61	Uscita 4	Posizione lamelle (0-100%)	1 byte	C	R	W	-
	62	Uscita 4	Indicazione di stato posizione in %	1 byte	C	R	-	T
	63	Uscita 4	Indicaz. posizione lamelle %	1 byte	C	R	-	T
	64	Uscita 4	Posizione più alta raggiunta	1 bit	C	R	-	T
	65	Uscita 4	Posizione più bassa raggiunta	1 bit	C	R	-	T
	66	Uscita 4	Forzatura	2 bit	C	R	W	-
	67	Uscita 4	Indicazione di stato forzatura	1 bit	C	R	-	T
	68	Uscita 4	Scenario	1 byte	C	R	W	-
	69	Uscita 4	Allarme 1	1 bit	C	R	W	-
	70	Uscita 4	Allarme 2	1 bit	C	R	W	-
	71	Uscita 4	Allarme 3	1 bit	C	R	W	-
	72	Uscita 4	Posizione % in automatico	1 byte	C	R	W	-
	73	Uscita 4	Posizione lamelle % in automatico	1 byte	C	R	W	-
	74	Uscita 4	Disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	W	-
	75	Uscita 4	Stato disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	-	T

	Numero	Nome	Funzione dell'oggetto	Lunghezza	C	R	W	T
 	76	Uscita 5	Su/giù	1 bit	C	R	W	-
 	77	Uscita 5	Inclinaz./stop (press. breve)	1 bit	C	R	W	-
 	78	Uscita 5	Stop (Pressione breve)	1 bit	C	R	W	-
 	79	Uscita 5	Posizione in %	1 byte	C	R	W	-
 	80	Uscita 5	Posizione lamelle (0-100%)	1 byte	C	R	W	-
 	81	Uscita 5	Indicazione di stato posizione in %	1 byte	C	R	-	T
 	82	Uscita 5	Indicaz. posizione lamelle %	1 byte	C	R	-	T
 	83	Uscita 5	Posizione più alta raggiunta	1 bit	C	R	-	T
 	84	Uscita 5	Posizione più bassa raggiunta	1 bit	C	R	-	T
 	85	Uscita 5	Forzatura	2 bit	C	R	W	-
 	86	Uscita 5	Indicazione di stato forzatura	1 bit	C	R	-	T
 	87	Uscita 5	Scenario	1 byte	C	R	W	-
 	88	Uscita 5	Allarme 1	1 bit	C	R	W	-
 	89	Uscita 5	Allarme 2	1 bit	C	R	W	-
 	90	Uscita 5	Allarme 3	1 bit	C	R	W	-
 	91	Uscita 5	Posizione % in automatico	1 byte	C	R	W	-
 	92	Uscita 5	Posizione lamelle % in automatico	1 byte	C	R	W	-
 	93	Uscita 5	Disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	W	-
 	94	Uscita 5	Stato disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	-	T
 	95	Uscita 6	Su/giù	1 bit	C	R	W	-
 	96	Uscita 6	Inclinaz./stop (press. breve)	1 bit	C	R	W	-
 	97	Uscita 6	Stop (Pressione breve)	1 bit	C	R	W	-
 	98	Uscita 6	Posizione in %	1 byte	C	R	W	-
 	99	Uscita 6	Posizione lamelle (0-100%)	1 byte	C	R	W	-
 	100	Uscita 6	Indicazione di stato posizione in %	1 byte	C	R	-	T
 	101	Uscita 6	Indicaz. posizione lamelle %	1 byte	C	R	-	T
 	102	Uscita 6	Posizione più alta raggiunta	1 bit	C	R	-	T
 	103	Uscita 6	Posizione più bassa raggiunta	1 bit	C	R	-	T
 	104	Uscita 6	Forzatura	2 bit	C	R	W	-
 	105	Uscita 6	Indicazione di stato forzatura	1 bit	C	R	-	T
 	106	Uscita 6	Scenario	1 byte	C	R	W	-
 	107	Uscita 6	Allarme 1	1 bit	C	R	W	-
 	108	Uscita 6	Allarme 2	1 bit	C	R	W	-
 	109	Uscita 6	Allarme 3	1 bit	C	R	W	-
 	110	Uscita 6	Posizione % in automatico	1 byte	C	R	W	-
 	111	Uscita 6	Posizione lamelle % in automatico	1 byte	C	R	W	-
 	112	Uscita 6	Disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	W	-
 	113	Uscita 6	Stato disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	-	T

	Numero	Nome	Funzione dell'oggetto	Lunghezza	C	R	W	T
  	114	Uscita 7	Su/giù	1 bit	C	R	W	-
  	115	Uscita 7	Inclinaz./stop (press. breve)	1 bit	C	R	W	-
  	116	Uscita 7	Stop (Pressione breve)	1 bit	C	R	W	-
  	117	Uscita 7	Posizione in %	1 byte	C	R	W	-
  	118	Uscita 7	Posizione lamelle (0-100%)	1 byte	C	R	W	-
  	119	Uscita 7	Indicazione di stato posizione in %	1 byte	C	R	-	T
  	120	Uscita 7	Indicaz. posizione lamelle %	1 byte	C	R	-	T
  	121	Uscita 7	Posizione più alta raggiunta	1 bit	C	R	-	T
  	122	Uscita 7	Posizione più bassa raggiunta	1 bit	C	R	-	T
  	123	Uscita 7	Forzatura	2 bit	C	R	W	-
  	124	Uscita 7	Indicazione di stato forzatura	1 bit	C	R	-	T
  	125	Uscita 7	Scenario	1 byte	C	R	W	-
  	126	Uscita 7	Allarme 1	1 bit	C	R	W	-
  	127	Uscita 7	Allarme 2	1 bit	C	R	W	-
  	128	Uscita 7	Allarme 3	1 bit	C	R	W	-
  	129	Uscita 7	Posizione % in automatico	1 byte	C	R	W	-
  	130	Uscita 7	Posizione lamelle % in automatico	1 byte	C	R	W	-
  	131	Uscita 7	Disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	W	-
  	132	Uscita 7	Stato disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	-	T
  	133	Uscita 8	Su/giù	1 bit	C	R	W	-
  	134	Uscita 8	Inclinaz./stop (press. breve)	1 bit	C	R	W	-
  	135	Uscita 8	Stop (Pressione breve)	1 bit	C	R	W	-
  	136	Uscita 8	Posizione in %	1 byte	C	R	W	-
  	137	Uscita 8	Posizione lamelle (0-100%)	1 byte	C	R	W	-
  	138	Uscita 8	Indicazione di stato posizione in %	1 byte	C	R	-	T
  	139	Uscita 8	Indicaz. posizione lamelle %	1 byte	C	R	-	T
  	140	Uscita 8	Posizione più alta raggiunta	1 bit	C	R	-	T
  	141	Uscita 8	Posizione più bassa raggiunta	1 bit	C	R	-	T
  	142	Uscita 8	Forzatura	2 bit	C	R	W	-
  	143	Uscita 8	Indicazione di stato forzatura	1 bit	C	R	-	T
  	144	Uscita 8	Scenario	1 byte	C	R	W	-
  	145	Uscita 8	Allarme 1	1 bit	C	R	W	-
  	146	Uscita 8	Allarme 2	1 bit	C	R	W	-
  	147	Uscita 8	Allarme 3	1 bit	C	R	W	-
  	148	Uscita 8	Posizione % in automatico	1 byte	C	R	W	-
  	149	Uscita 8	Posizione lamelle % in automatico	1 byte	C	R	W	-
  	150	Uscita 8	Disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	W	-
  	151	Uscita 8	Stato disattivazione controllo automatico	1 bit	C	R	-	T

N.B.: Per i dispositivi con uscite supplementari, gli oggetti sono designati allo stesso modo. Solo il numero dell'oggetto è diverso.

3.2.1 Controllo

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
0, 19, 38, 57, 76, 95, 114, 133	Uscita x	Su/giù	1 bit - 1.008 DPT_UpDown	C, R, W

Questo oggetto è sempre attivo. Esso permette di comandare i movimenti della tapparella o della veneziana a seconda del valore inviato al bus KNX.

Valore dell'oggetto:

- Se l'oggetto riceve il valore 0, la tapparella o la veneziana si sposta verso l'alto fino a raggiungere la posizione più alta.
- Se l'oggetto riceve il valore 1, la tapparella o la veneziana si sposta verso il basso fino a raggiungere la posizione più bassa.

Per maggiori informazioni v: [Selezione delle funzioni](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
1, 20, 39, 58, 77, 96, 115, 134	Uscita x	Inclinaz./stop (press. breve)	1 bit - 1.007 DPT_Step	C, R, W

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Tipo di chiusura** ha come valore **Tapparelle e veneziane**. Esso permette di arrestare i movimenti della tapparella o della veneziana oppure di regolare l'inclinazione delle lamelle a seconda del valore inviato al bus KNX.

Valore dell'oggetto:

- Il movimento della tapparella o della veneziana viene arrestato a prescindere dal valore inviato all'oggetto (0 o 1).
- Se l'oggetto riceve il valore 0, le lamelle si aprono inclinandosi di un passo.
- Se l'oggetto riceve il valore 1, le lamelle si chiudono inclinandosi di un passo.

Per maggiori informazioni v: [Selezione delle funzioni](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
2, 21, 40, 59, 78, 97, 116, 135	Uscita x	Stop (Pressione breve)	1 bit - 1.017 DPT_Trigger	C, R, W

Questo oggetto è sempre attivo. Esso permette esclusivamente di bloccare i movimenti verticali della tapparella o della veneziana a seconda del valore inviato al bus KNX.

Valore dell'oggetto:

- Il movimento della tapparella o della veneziana viene arrestato a prescindere dal valore inviato all'oggetto (0 o 1).

Per maggiori informazioni v: [Selezione delle funzioni](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
3, 22, 41, 60, 79, 98, 117, 136	Uscita x	Posizione in %	1 byte - 5.001 DPT_Scaling	C, R, W

Questo oggetto è sempre attivo. Esso permette di collocare la tapparella o la veneziana all'altezza desiderata in base al valore inviato al bus KNX.

Per quanto riguarda le veneziane, una volta raggiunta la posizione desiderata le lamelle avranno la stessa inclinazione che avevano prima di essere spostate.
Se mentre la tapparella o la veneziana viene spostata viene inviato un telegramma, la tapparella si collocherà all'altezza desiderata solo dopo aver raggiunto la posizione inizialmente richiesta.

Valore dell'oggetto: da 0 a 255

- 0 (0%): Posizione più alta.
- 255 (100%): Posizione più bassa.

Per maggiori informazioni v: [Selezione delle funzioni](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
4, 23, 42, 61, 80, 99, 118, 137	Uscita x	Posizione lamelle in %	1 byte - 5.001 DPT_Scaling	C, R, W

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Tipo di chiusura** ha come valore **Tapparelle e veneziane**.
Esso permette di disporre le lamelle della veneziana a seconda del valore inviato al bus KNX.

Valore dell'oggetto: da 0 a 255

- 0 (0%): Lamelle aperte.
- 255 (100%): lamelle chiuse.

Per maggiori informazioni v: [Selezione delle funzioni](#).

3.2.2 Indicazione stato

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
5, 24, 43, 62, 81, 100, 119, 138	Uscita x	Indicazione di stato posizione in %	1 byte - 5.001 DPT_Scaling	C, R, T

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Stato posizione** è attivo.
Questo oggetto permette di inviare al bus KNX l'informazione relativa alla posizione corrente della tapparella o della veneziana.
L'oggetto viene inviato dopo che la tapparella o la veneziana ha raggiunto tale posizione.

Valore dell'oggetto: da 0 a 255

- 0 (0%): Posizione più alta.
- 255 (100%): Posizione più bassa.

Questo oggetto è inviato in seguito a un cambiamento di stato.
Per maggiori informazioni v: [Indicazione stato](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
6, 25, 44, 63, 82, 101, 120, 139	Uscita x	Indicaz. posizione lamelle %	1 byte - 5.001 DPT_Scaling	C, R, T

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Stato posizione lamelle** è attivo.
Questo oggetto permette di inviare al bus KNX l'informazione relativa all'inclinazione corrente della veneziana. L'oggetto viene inviato dopo che veneziana ha raggiunto tale inclinazione.

Valore dell'oggetto: da 0 a 255

- 0 (0%): Lamelle aperte.
- 255 (100%): lamelle chiuse.

Questo oggetto è inviato in seguito a un cambiamento di stato.
Per maggiori informazioni v: [Indicazione stato](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
7, 26, 45, 64, 83, 102, 121, 140	Uscita x	Posizione più alta raggiunta	1 bit - 1.002 DPT_Bool	C, R, T

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Posizione più alta raggiunta** è attivo.
Questo oggetto permette di inviare al bus KNX lo stato della tapparella o della veneziana quando la posizione più alta viene raggiunta.

Valore dell'oggetto:

0 = posizione non raggiunta, 1 = posizione ragg.

- Se tapparella o la veneziana non raggiunge la posizione più alta al bus KNX viene inviato un telegramma con valore logico 0.
- Se tapparella o la veneziana raggiunge la posizione più alta al bus KNX viene inviato un telegramma con valore logico 1.

Questo oggetto è inviato in seguito a un cambiamento di stato.
Per maggiori informazioni v: [Indicazione stato](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
8, 27, 46, 65, 84, 103, 122, 141	Uscita x	Posizione più bassa raggiunta	1 bit - 1.002 DPT_Bool	C, R, T

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Posizione più bassa raggiunta** è attivo.
Questo oggetto permette di inviare al bus KNX lo stato della tapparella o della veneziana quando la posizione più bassa viene raggiunta.

Valore dell'oggetto:

0 = posizione non raggiunta, 1 = posizione ragg.

- Se tapparella o la veneziana non raggiunge la posizione più bassa al bus KNX viene inviato un telegramma con valore logico 0.
- Se tapparella o la veneziana raggiunge la posizione più bassa al bus KNX viene inviato un telegramma con valore logico 1.

Questo oggetto è inviato in seguito a un cambiamento di stato.
Per maggiori informazioni v: [Indicazione stato](#).

3.2.3 Forzatura

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
9, 28, 47, 66, 85, 104, 123, 142	Uscita x	Forzatura	2 bit - 2.002 DPT_Bool_Control	C, R, W

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Forzatura** è attivo.
Lo stato del contatto di uscita dipende direttamente da tale oggetto.

Di seguito si indicano i dettagli relativi al formato dell'oggetto.

Telegramma ricevuto oggetto forzatura			Comportamento dell'uscita
Valore esadecimale	Valore binario		
	Bit 1 (MSB)	Bit 0 (LSB)	
00	0	0	Fine forzatura
01	0	1	Fine forzatura
02	1	0	Forzatura su
03	1	1	Forzatura giù

Il primo bit dell'oggetto (bit 0) definisce lo stato del contatto di uscita che deve essere forzato. Il secondo bit, invece, attiva o disattiva il controllo di forzatura.

Per maggiori informazioni v: [Forzatura](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
10, 29, 48, 67, 86, 105, 124, 143	Uscita x	Indicazione di stato forzatura	1 bit - 1.011 DPT_State	C, R, T

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Forzatura** è attivo.
Questo oggetto permette di inviare al bus KNX lo stato della funzione di Forzatura del dispositivo.

Valore dell'oggetto:

0 = Non forzato, 1 = Forzato:

- Se la funzione di Forzatura è disattivata viene emesso un telegramma con valore logico 0.
- Se la funzione di Forzatura è attivata viene emesso un telegramma con valore logico 1.

Questo oggetto è inviato in seguito a un cambiamento di stato.

Per maggiori informazioni v: [Forzatura](#).

3.2.4 Scenario

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
11, 30, 49, 68, 87, 106, 125, 144	Uscita x	Scenario	1 byte - 18.001 DPT_SceneNumber	C, R, W

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Scenario** è attivo.
Questo oggetto permette di richiamare o memorizzare uno scenario.

Di seguito si indicano i dettagli relativi al formato dell'oggetto.

7	6	5	4	3	2	1	0
Apprendimento		Non utilizzato		Numero scenario			

Bit 7: 0: Lo scenario viene richiamato / 1: Lo scenario viene memorizzato.
Bit 6: Non utilizzato.
da Bit 5 a Bit 0: Numero di scenario da 0 (scenario 1) a 63 (scenario 64).

Per maggiori informazioni v: [Scenario](#).

3.2.5 Allarme

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
12, 31, 50, 69, 88, 107, 126, 145	Uscita x	Allarme 1	1 bit - 1.005 DPT_Alarm	C, R, W

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Allarme** è attivo: **Allarme 1** o **Allarme 1 > Allarme 2** o **Allarme 1 > Allarme 2 > Allarme 3**.

Questo oggetto permette di commutare lo stato dell'uscita in base a impostazioni predefinite.

Valore dell'oggetto:

- Se l'oggetto riceve il valore 0, l'allarme non è attivato.
- Se l'oggetto riceve il valore 1, l'allarme è attivato.

Per maggiori informazioni v: [Allarme](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
13, 32, 51, 70, 89, 108, 127, 146	Uscita x	Allarme 2	1 bit - 1.005 DPT_Alarm	C, R, W

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Allarme** è attivo: **Allarme 1 > Allarme 2** o **Allarme 1 > Allarme 2 > Allarme 3**.

Questo oggetto permette di commutare lo stato dell'uscita in base a impostazioni predefinite.

Valore dell'oggetto:

- Se l'oggetto riceve il valore 0, l'allarme non è attivato.
- Se l'oggetto riceve il valore 1, l'allarme è attivato.

Per maggiori informazioni v: [Allarme](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
14, 33, 52, 71, 90, 109, 128, 147	Uscita x	Allarme 3	1 bit - 1.005 DPT_Alarm	C, R, W

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Allarme** è attivo: **Allarme 1 > Allarme 2 > Allarme 3**.
Questo oggetto permette di commutare lo stato dell'uscita in base a impostazioni predefinite.

Valore dell'oggetto:

- Se l'oggetto riceve il valore 0, l'allarme non è attivato.
- Se l'oggetto riceve il valore 1, l'allarme è attivato.

Per maggiori informazioni v: [Allarme](#).

3.2.6 Posizione % in automatico

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
15, 34, 53, 72, 91, 110, 129, 148	Uscita x	Posizione % in automatico	1 byte - 5.001 DPT_Scaling	C, R, W

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Automatismo** è attivo.
Esso permette di collocare la tapparella o la veneziana all'altezza desiderata in base al valore inviato al bus KNX.

Valore dell'oggetto: da 0 a 255

- 0 (0%): Posizione più alta.
- 255 (100%): Posizione più bassa.

Per maggiori informazioni v: [Controllo automatico](#).

3.2.7 Posizione lamelle % in automatico

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
16, 35, 54, 73, 92, 111, 130, 149	Uscita x	Posizione lamelle % in automatico	1 byte - 5.001 DPT_Scaling	C, R, W

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Tipo di chiusura** ha come valore **Tapparelle e veneziane** e il parametro **Controllo automatico** è attivo.
Esso permette di disporre le lamelle della veneziana a seconda del valore inviato al bus KNX.

Valore dell'oggetto: da 0 a 255

- 0 (0%) : Lamelle aperte.
- 255 (100%): lamelle chiuse.

Per maggiori informazioni v: [Controllo automatico](#).

3.2.8 Disattivazione controllo automatico

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
17, 36, 55, 74, 93, 112, 131, 150	Uscita x	Disattivazione controllo automatico	1 bit - 1.003 DPT_Enable	C, R, W

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Disattivazione automatismo** è attivo.
Questo oggetto permette di attivare la funzione automatismo.

Valore dell'oggetto:

- Se l'oggetto riceve il valore 0, la funzione Automatismo è inattiva.
- Se l'oggetto riceve il valore 1, la funzione Automatismo è attiva.

Per maggiori informazioni v: [Controllo automatico](#).

Num.	Nome	Funzione dell'oggetto	Tipo di dati	Flag
18, 37, 56, 75, 94, 113, 132, 151	Uscita x	Stato disattivazione controllo automatico	1 bit - 1.003 DPT_Enable	C, R, T

Questo oggetto è attivato quando il parametro **Disattivazione automatismo** è attivo.
Questo oggetto permette di inviare al bus KNX la funzione Disattivazione automatismo del dispositivo.

Valore dell'oggetto:

- Se la funzione Disattivazione automatismo è disattivata viene emesso un telegramma con valore logico 0.
- Se la funzione Disattivazione automatismo è attivata viene emesso un telegramma con valore logico 1.

Questo oggetto è inviato in seguito a un cambiamento di stato.
Per maggiori informazioni v: [Controllo automatico](#).

4. Programmazione con Easy tool

Il funzionamento dei vari dispositivi varia esclusivamente per il numero di uscite. Per questo la descrizione fa sempre riferimento a un unico prodotto o a un'unica uscita.

4.1 Apprendimento del prodotto

■ 80318108: 8-uscite veneziane/tapparelle 6A 230V AC

Vista del prodotto:

Prodotto non riconosciuto ▲		← 8 Uscite	
Nome	80318108 - Modulo veneziane 8 out 230V	1	80318108 - 1 - 1 Casa - IT_Shutter
Uso	IT_Shutter	2	80318108 - 1 - 2 Casa - IT_Shutter
Luogo	Casa	3	80318108 - 1 - 3 Casa - IT_Shutter
Tracciamento elettrico	80318108 - 1	4	80318108 - 1 - 4 Casa - IT_Shutter
Prodotto non riconosciuto	80318108 Modulo veneziane 8 out 230V	5	80318108 - 1 - 5 Casa - IT_Shutter
Azioni		6	80318108 - 1 - 6 Casa - IT_Shutter
		7	80318108 - 1 - 7 Casa - IT_Shutter
		8	80318108 - 1 - 8 Casa - IT_Shutter

Vista delle vie:

0 Ingresso

8-Uscite	
	80318108 - 1 - 1 Casa - Tapparelle
	80318108 - 1 - 2 Casa - Tapparelle
	80318108 - 1 - 3 Casa - Tapparelle
	80318108 - 1 - 4 Casa - Tapparelle
	80318108 - 1 - 5 Casa - Tapparelle
	80318108 - 1 - 6 Casa - Tapparelle
	80318108 - 1 - 7 Casa - Tapparelle
	80318108 - 1 - 8 Casa - Tapparelle

■ Parametri via

La seguente finestra delle impostazioni permette di settare le impostazioni relative alle uscite del dispositivo. I parametri indicati sono disponibili individualmente per ogni uscita.

80318108-1-1	
Tipo di chiusura	Tapparelle e veneziane
Posizione sole	Nessuna facciata
Soglia allarme vento	Nessun allarme vento
Posizione in caso di allarme vento alarm	Inattivo
Allarme pioggia	No
Posizione in caso di allarme pioggia	Inattivo
Durata completa del movimento verso l'alto	120
Durata completa del movimento verso il basso	120
Tempo di chiusura relè per posizionamento lamelle (ms)	150
Numero totale delle posizioni delle lamelle	12

■ Funzioni disponibili: Tapparelle/veneziane

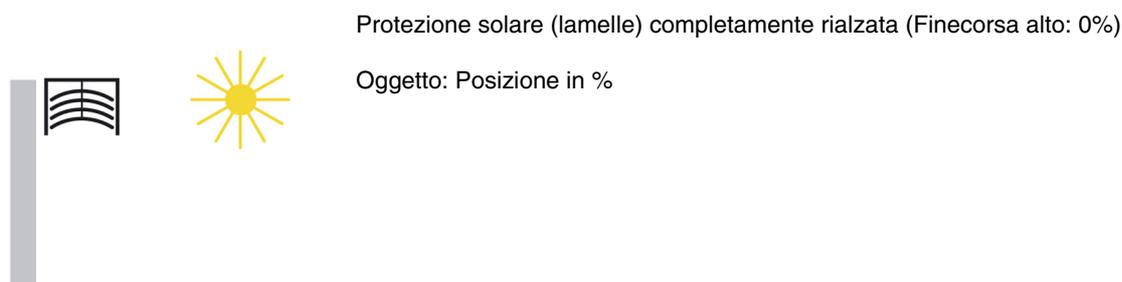
	Salita veneziane		Forzatura su
	Discesa veneziane		Forzatura giù
	Salita tapparelle		Forzatura salita pulsante (1)
	Discesa tapparelle		Forzatura Discesa pulsante (1)
	Su/giù		Allarme vento
	Giù/su		Allarme pioggia
	Salita interruttore		Automatismo posizione tapparelle
	Discesa interruttore		Automatismo posizione lamelle
	Su/stop		Automatismo tapparelle posizione e lamelle
	Discesa/stop		Automatismo posizione tapparelle interruttore
	Posizione tapparelle		Automatismo posizione lamelle interr
	Posizione lamelle		Automatismo tapparelle posizione e lamelle interr
	Posizione tapparelle e lamelle		Scenario
	Posizione tapparelle interruttore		Scenario interruttore
	Posizione lamelle interruttore		Disattivazione controllo automatico
	Posizione tapparelle e lamelle interruttore		Disattivazione automatismo pulsante (1)

(1) Questa funzione è disponibile solo con i prodotti d'ingresso con pulsante che dispongono di led per l'indicazione dello stato.

4.2 Funzioni del prodotto

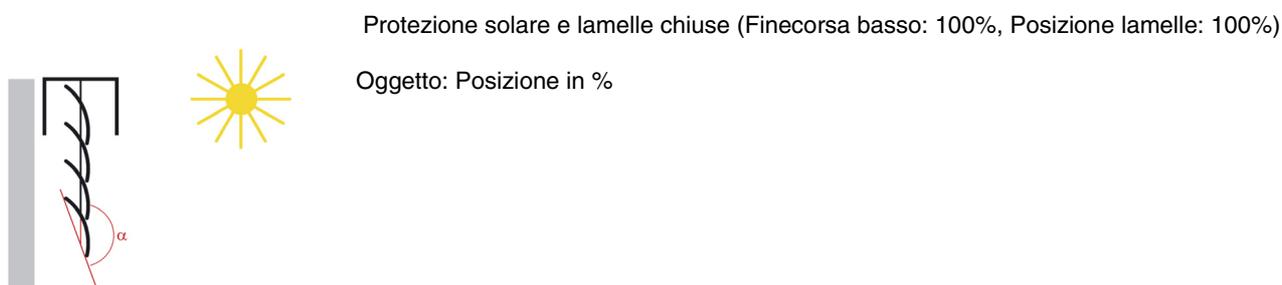
Posizionamento lamelle orizzontali

Gli attuatori con motori per persiane a 2 finecorsa permettono alla protezione solare di raggiungere una data posizione impostando la stessa a un determinato valore percentuale. Il finecorsa alto (protezione solare completamente rialzata) è comandato tramite il valore "0%" oppure specificato come stato.

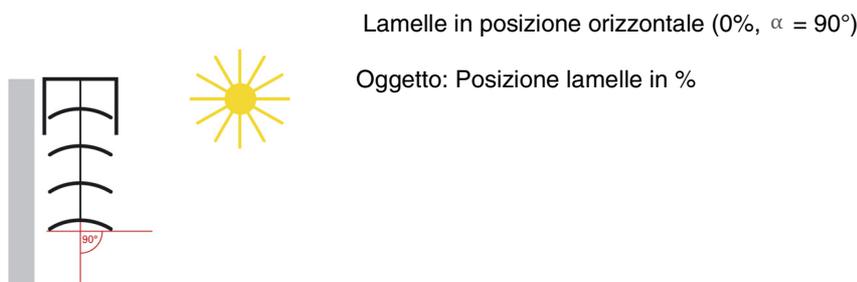


Se è richiesta la posizione più bassa, ciò viene specificato all'attuatore della persiana come posizione protezione solare 100% o raggiungimento finecorsa basso (Protezione solare completamente abbassata). La posizione viene segnalata mediante tale valore. Se la persiana viene abbassata a partire dal finecorsa alto le lamelle passano in posizione quasi verticale, quindi la protezione solare si abbassa fino a raggiungere il finecorsa basso con le lamelle chiuse.

Se la persiana si trova in corrispondenza del finecorsa basso e le lamelle sono completamente chiuse, la posizione delle lamelle viene definita come verticale e uguale al 100%. Di norma, tuttavia, le lamelle completamente chiuse non sono perfettamente verticali ($\alpha = 180^\circ$), bensì formano un piccolo angolo con la verticale.



A partire dalla posizione verticale (lamelle completamente chiuse, 100%), è possibile orientare le lamelle fino a raggiungere la posizione orizzontale (lamelle completamente aperte, 0% o $\alpha = 90^\circ$) In tal caso il motore della persiana in uso determinerà se la modifica della posizione può essere eseguita in maniera fluida attraverso una successione di inclinazioni suddivise in minipassi oppure se sarà possibile solo a piccoli scatti tramite la successione di passi d'inclinazione più ampi (Come avviene per i motori standard).



Nelle persiane standard la posizione delle lamelle, quando orizzontale, può essere modificata fino a quando le lamelle non sono completamente inclinate e la veneziana inizia a salire. In tale fase le lamelle formano un angolo compreso tra 0° e 90° con la verticale.

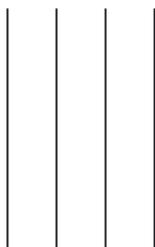


Posizione delle lamelle all'inizio dello spostamento per l'apertura (Salita)

Oggetto: Posizione lamelle in %

Posizionamento lamelle verticali

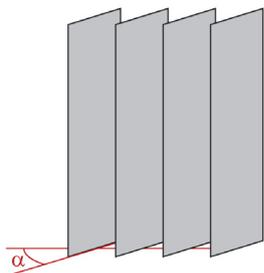
Nel caso di una protezione solare o visiva installata all'interno e dotata di lamelle verticali azionate da un motore di persiana, la posizione in cui le lamelle sono completamente aperte è comandata o segnalata come posizione lamelle 0%. In tale circostanza le lamelle formano un angolo di 90° con la direzione dello spostamento, passando da protezione anabbagliante completamente aperta a protezione anabbagliante completamente chiusa.



Lamelle verticali completamente aperte (Posizione lamelle 0%)

Oggetto: Posizione lamelle in %

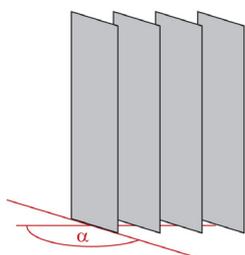
Se le lamelle sono completamente chiuse tale posizione viene comandata o segnalata come posizione lamelle 100%. È verso questa posizione che la protezione anabbagliante viene portata davanti alla finestra a partire dal fincorsa laterale. L'angolo formato dalle lamelle con il senso di spostamento in questo caso è leggermente $> 0^\circ$.



Lamelle verticali completamente chiuse (Posizione lamelle 100%)

Oggetto: Posizione lamelle in %

Se la protezione anabbagliante viene riportata alla posizione iniziale (ossia aperta) le lamelle verticali sono orientate in una posizione leggermente inferiore a 180° .



Lamelle all'inizio dello spostamento per l'apertura

4.2.1 Parametri via

Parametro	Valore
Tipo di chiusura	Tapparelle e veneziane
Posizione sole	Nessuna facciata
Soglia allarme vento	Nessun allarme vento
Posizione in caso di allarme vento alarm	Inattivo
Allarme pioggia	No
Posizione in caso di allarme pioggia	Inattivo
Durata completa del movimento verso l'alto	120
Durata completa del movimento verso il basso	120
Tempo di chiusura relè per posizionamento lamelle (ms)	150
Numero totale delle posizioni delle lamelle	12

Parametro	Descrizione	Valore
Tipo di chiusura	Questo parametro definisce il tipo di chiusura impiegato per le uscite interessate. Un funzionamento di tipo tapparelle e veneziane permette di accedere a parametri supplementari che consentono di controllare l'inclinazione delle lamelle.	Tapparelle Tapparelle e veneziane*

Parametro	Descrizione	Valore
Durata completa del movimento verso l'alto	Questo parametro definisce per quanto tempo il contatto rimane chiuso durante una risalita completa.	1... 120* ...500 s

Parametro	Descrizione	Valore
Durata completa del movimento verso il basso	Questo parametro definisce per quanto tempo il contatto rimane chiuso durante una discesa completa.	1... 120* ...500 s

Parametro	Descrizione	Valore
Tempo di chiusura relè per posizionamento lamelle (ms)	Questo parametro definisce per quanto tempo i contatti rimangono chiusi per effettuare un'inclinazione elementare delle lamelle.	100... 150* ...2500 ms

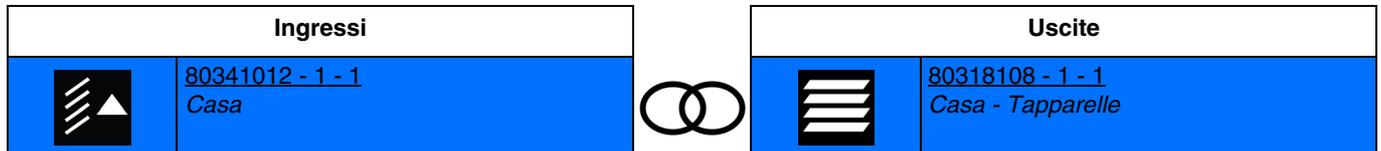
Parametro	Descrizione	Valore
Numero totale delle posizioni delle lamelle	Questo parametro definisce il numero complessivo di inclinazioni elementari delle lamelle necessario per passare dalla posizione inclinata verso il basso alla posizione inclinata verso l'alto.	1... 12* ...50

*N.B.: Prima di impostare il **Numero totale delle posizioni delle lamelle** è necessario definire per quanto tempo i contatti rimangono chiusi per effettuare un'inclinazione elementare delle lamelle.*

* Valore predefinito

4.2.2 Su/giù

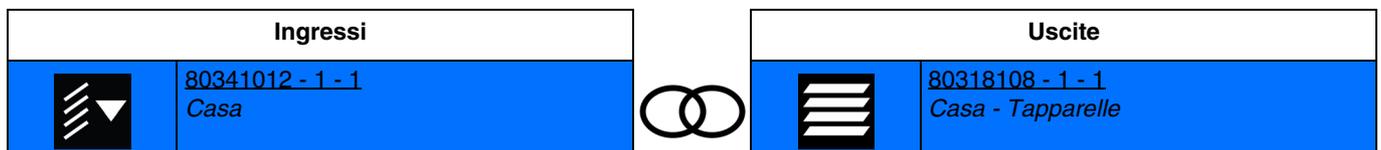
- **Salita veneziane:** permette di alzare o fermare la veneziana o di inclinarne le lamelle.



Chiusura breve del contatto d'ingresso: chiusura breve del contatto di uscita su.
 Chiusura prolungata del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita su.
 Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

N.B.: Se la chiusura breve del contatto d'ingresso si verifica nel corso di una temporizzazione, il contatto di uscita si apre (funzione stop).

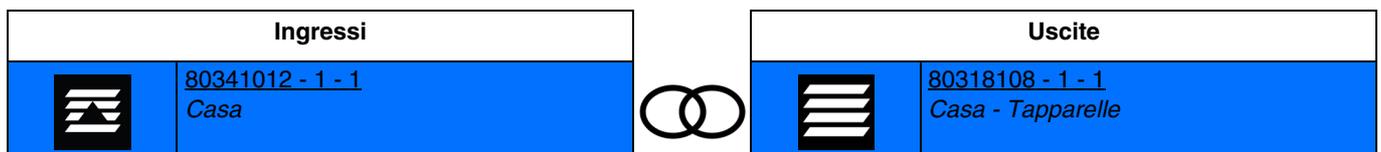
- **Discesa veneziane:** permette di alzare o fermare la veneziana o di inclinarne le lamelle.



Chiusura breve del contatto d'ingresso: chiusura breve del contatto di uscita giù.
 Chiusura prolungata del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita giù.
 Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

N.B.: Se la chiusura breve del contatto d'ingresso si verifica nel corso di una temporizzazione, il contatto di uscita si apre (funzione stop).

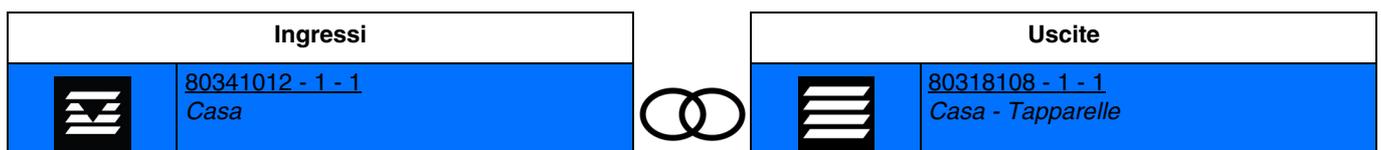
- **Salita tapparelle:** permette di alzare o fermare la tapparella.



Chiusura prolungata del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita su.
 Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

N.B.: Se la chiusura breve del contatto d'ingresso si verifica nel corso di una temporizzazione, il contatto di uscita si apre (funzione stop).

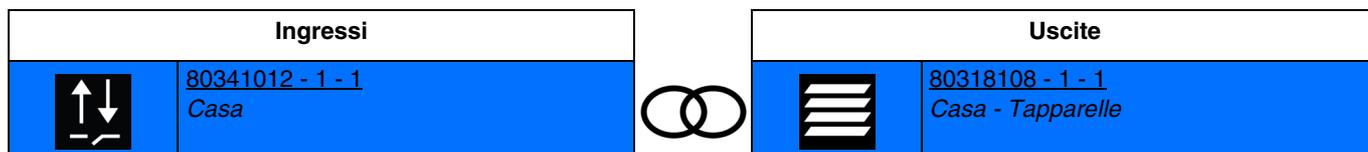
- **Discesa tapparelle:** permette di abbassare o fermare la tapparella.



Chiusura prolungata del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita giù.
 Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

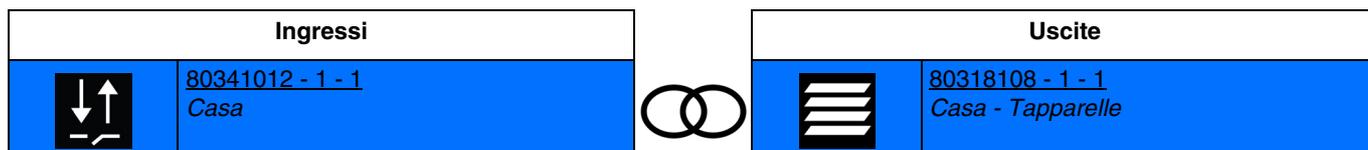
N.B.: Se la chiusura breve del contatto d'ingresso si verifica nel corso di una temporizzazione, il contatto di uscita si apre (funzione stop).

- **Su/giù:** permette di alzare o abbassare una tapparella o una veneziana tramite un interruttore.



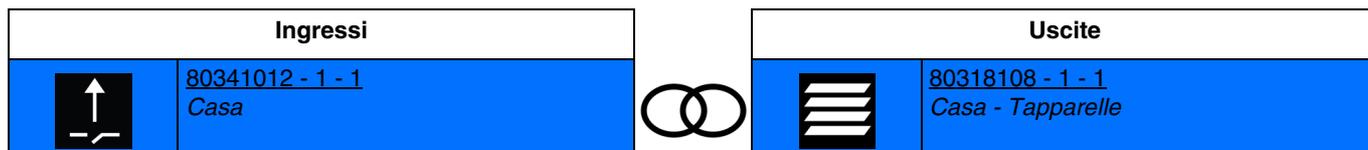
Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita su.
Apertura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita giù.

- **Giù/su:** permette di alzare o abbassare una tapparella o una veneziana tramite un interruttore.



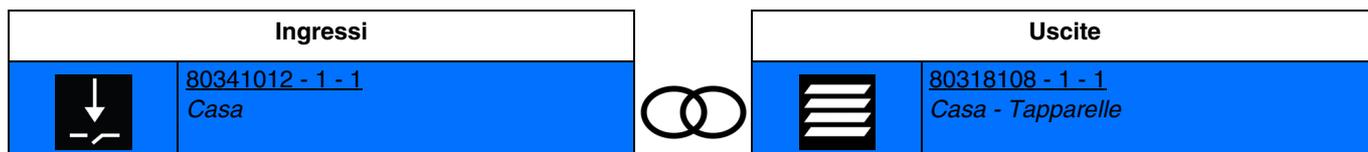
Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita giù.
Apertura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita su.

- **Salita interruttore:** permette di alzare una tapparella o una veneziana tramite un interruttore.



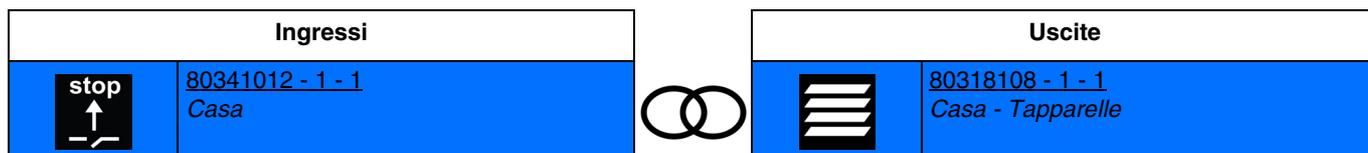
Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita su.
Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

- **Discesa interruttore:** permette di abbassare una tapparella o una veneziana tramite un interruttore.



Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita giù.
Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

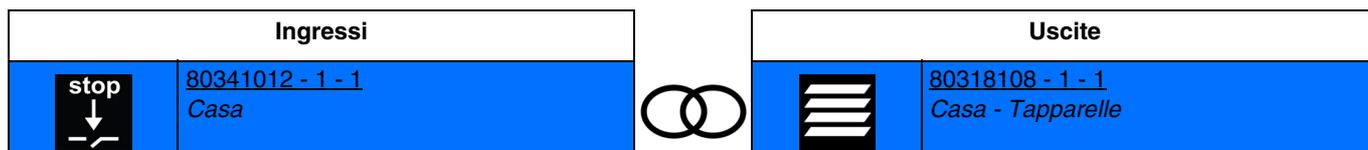
- **Su/stop:** permette di alzare o fermare una tapparella o una veneziana tramite un interruttore.



Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita su.

Apertura del contatto d'ingresso: apertura del contatto di uscita (funzione stop).

- **Discesa/stop**: permette di abbassare o fermare una tapparella o una veneziana tramite un interruttore.

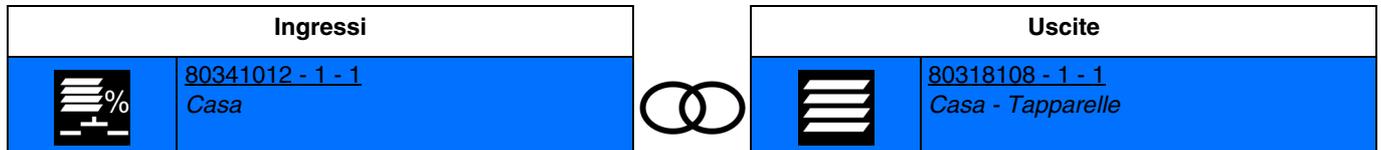


Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata del contatto di uscita giù.

Apertura del contatto d'ingresso: apertura del contatto di uscita (funzione stop).

4.2.3 Posizione della tapparella o della veneziana

- **Posizione tapparelle:** permette di collocare la tapparella o la veneziana all'altezza desiderata in base a un valore %.



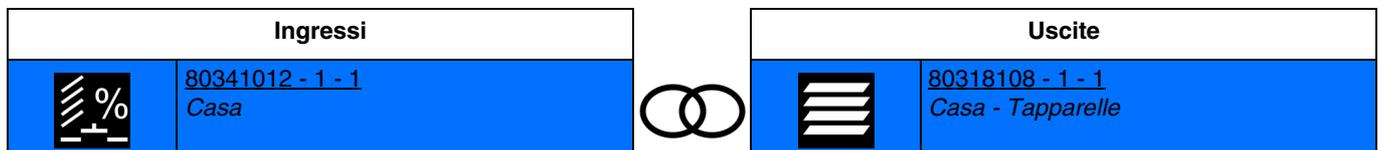
Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per il posizionamento della tapparella o della veneziana.

Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione della tapparella (0%: posizione più alta, 100%: posizione più bassa).



- **Posizione lamelle:** permette di disporre le lamelle della veneziana in base a un valore %.



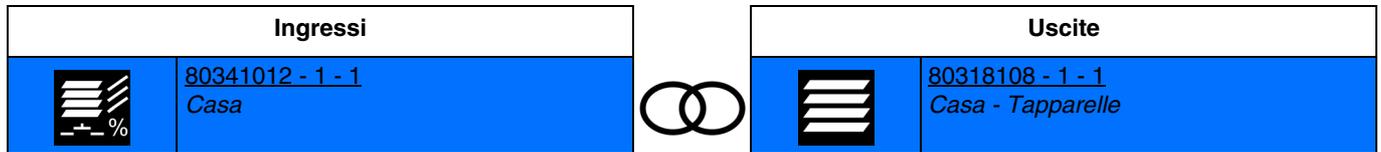
Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per l'inclinazione delle lamelle della veneziana.

Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione delle lamelle della veneziana (0%: lamelle aperte, 100%: lamelle chiuse).



- **Posizione tapparelle e lamelle:** permette di collocare la tapparella o la veneziana all'altezza desiderata e di disporre le lamelle della veneziana in base a un valore %.

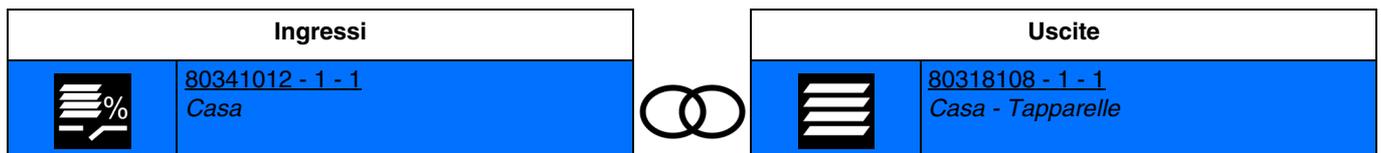


Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per il posizionamento della tapparella o della veneziana e per l'inclinazione delle lamelle della veneziana.
 Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione della tapparella (0%: posizione più alta, 100%: posizione più bassa) e il valore % della posizione delle lamelle della veneziana (0%: lamelle aperte, 100%: lamelle chiuse).

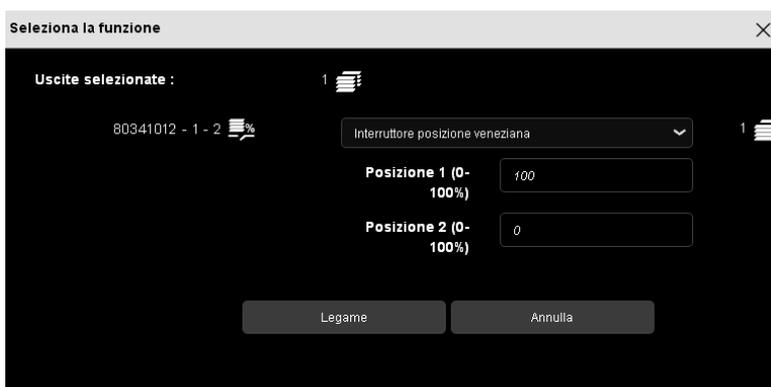


- **Posizione tapparelle interruttore:** permette di collocare la tapparella o la veneziana all'altezza desiderata in base a un valore % tramite un interruttore.

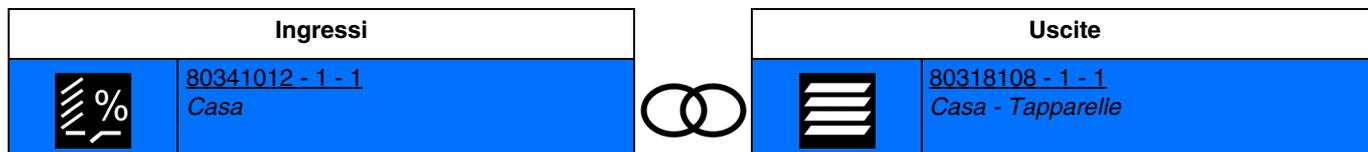


Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 1 della tapparella o della veneziana.
 Apertura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 2 della tapparella o della veneziana.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione 1 e della posizione 2 della tapparella (0%: posizione più alta, 100%: posizione più bassa).



- **Posizione lamelle interruttore:** permette di disporre le lamelle della veneziana in base a un valore % tramite un interruttore.

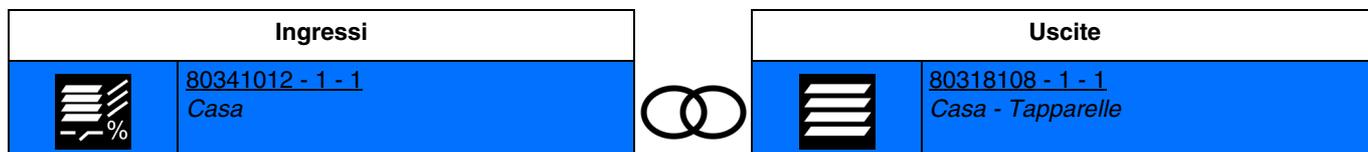


Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 1 delle lamelle della veneziana.
 Apertura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 2 delle lamelle della veneziana.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione 1 e della posizione 2 delle lamelle della veneziana (0%: lamelle aperte, 100%: lamelle chiuse).



- **Posizione tapparelle e lamelle interruttore:** permette di collocare la tapparella o la veneziana all'altezza desiderata e di disporre le lamelle della veneziana in base a un valore % tramite un interruttore.



Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 1 della tapparella o della veneziana e per la posizione 1 delle lamelle della veneziana.

Apertura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 2 della tapparella o della veneziana e per la posizione 2 delle lamelle della veneziana.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione 1 e della posizione 2 della tapparella (0%: posizione più alta, 100%: posizione più bassa) e il valore % della posizione 1 e della posizione 2 delle lamelle della veneziana (0%: lamelle aperte, 100%: lamelle chiuse).

Seleziona la funzione ✕

Uscite selezionate : 1 

80341012 - 1 - 2 

Interruttore posizione tapparelle 1 

Posizione 1 (0-100%)

Posizione lamelle 1 (0-100%)

Posizione lamelle 2 (0-100%)

Posizione 2 (0-100%)

Legame
Annulla

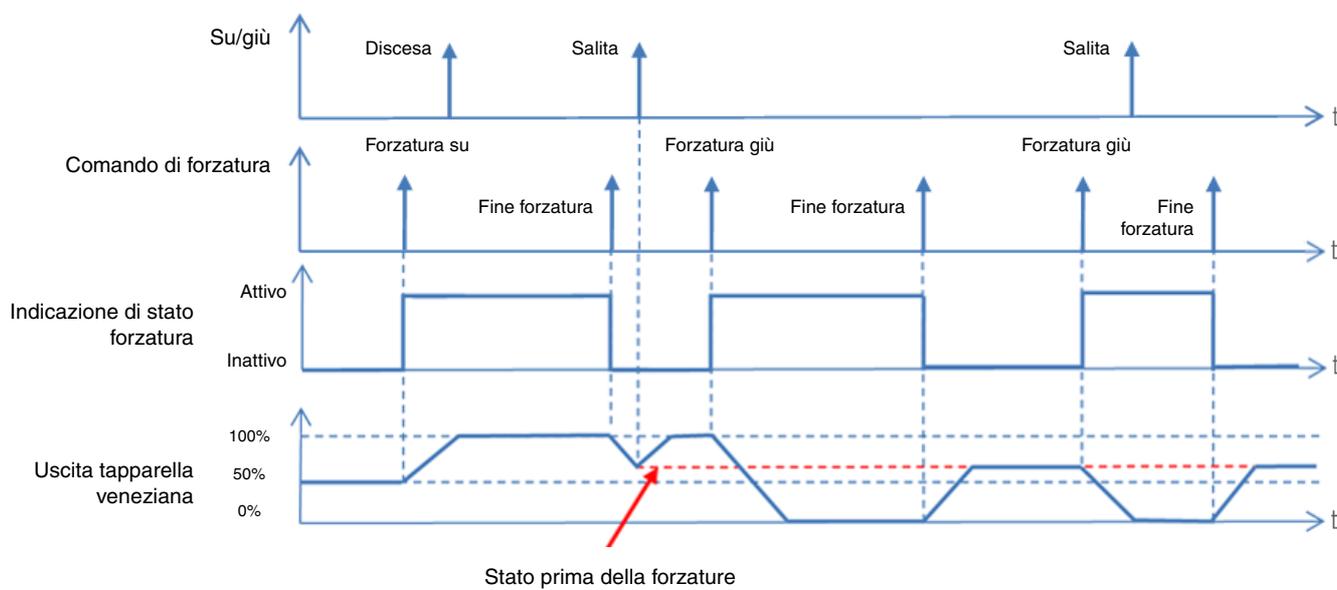
4.2.4 Forzatura

La funzione Forzatura consente di forzare un'uscita in uno stato definito.

Priorità: Allarme > **Forzatura** > Funzione di base.

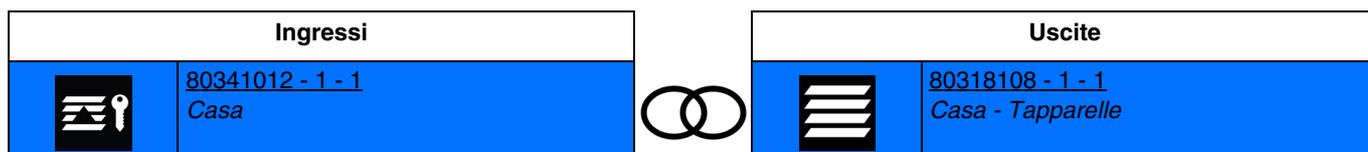
Al termine della forzatura l'uscita torna allo stato precedente la forzatura stessa (Funzione memorizzazione).

Principio di funzionamento:



■ Collegamenti

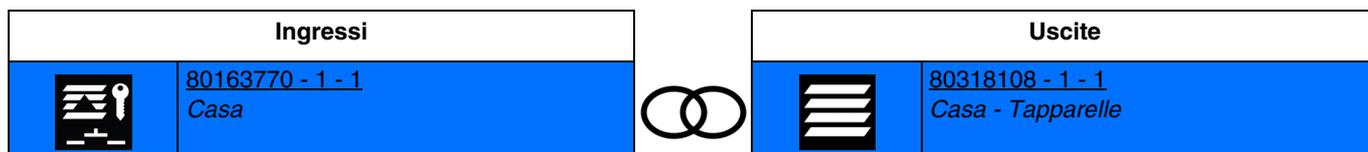
- **Forzatura su:** permette di forzare la salita della tapparella o della veneziana.



Chiusura del contatto d'ingresso: attivazione della forzatura e chiusura temporizzata del contatto di uscita su.

Apertura del contatto d'ingresso: fine forzatura.

- **Forzatura salita pulsante:** permette di forzare la salita della tapparella o della veneziana tramite un interruttore.



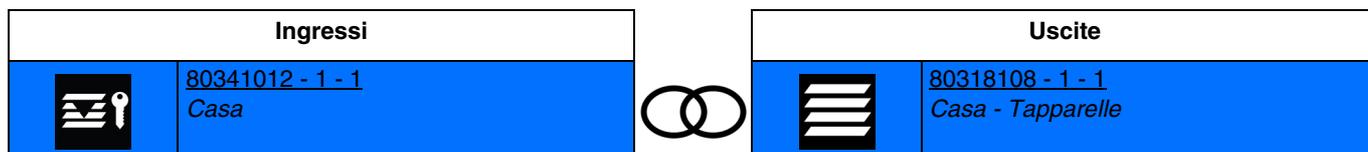
Chiusura del contatto d'ingresso: attivazione della forzatura e chiusura temporizzata del contatto di uscita su.

Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

Chiudendo nuovamente il contatto d'ingresso si provoca la fine della forzatura.

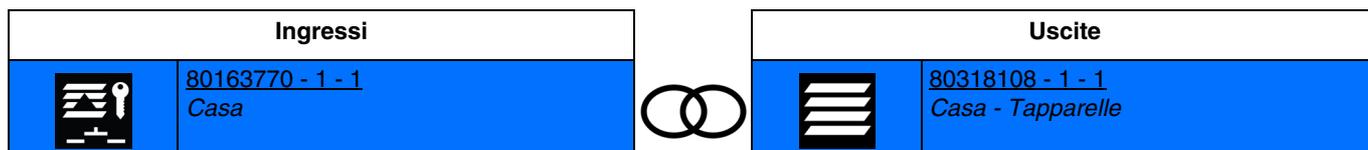
N.B.: Questa funzione è disponibile solo con i prodotti d'ingresso con pulsante che dispongono di led per l'indicazione dello stato.

- **Forzatura giù:** permette di forzare la discesa della tapparella o della veneziana.



Chiusura del contatto d'ingresso: attivazione della forzatura e chiusura temporizzata del contatto di uscita giù.
Apertura del contatto d'ingresso: fine forzatura.

- **Forzatura Discesa pulsante:** permette di forzare la discesa della tapparella o della veneziana tramite un pulsante.



Chiusura del contatto d'ingresso: attivazione della forzatura e chiusura temporizzata del contatto di uscita giù.
Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

Chiudendo nuovamente il contatto d'ingresso si provoca la fine della forzatura.

N.B.: Questa funzione è disponibile solo con i prodotti d'ingresso con pulsante che dispongono di led per l'indicazione dello stato.

4.2.5 Allarme

La funzione Allarme consente di impostare una tapparella o una veneziana in uno stato predefinito regolabile.

Priorità: **Allarme** > Forzatura > Funzione di base.

L'allarme impedisce ogni azione fino a quando non viene inviato un comando di fine allarme.

È possibile impostare fino a 2 allarmi (Allarme vento > Allarme pioggia).

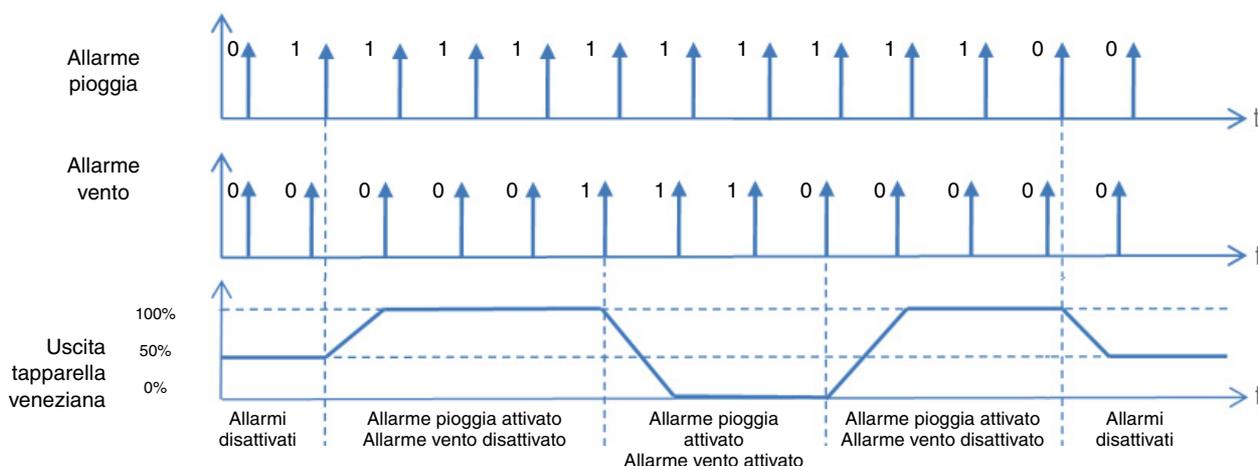
La modifica dello stato dell'uscita in seguito alla comparsa di un allarme è definita tramite un apposito parametro (Su, Giù, Posizione invariata).

Dopo l'allarme, la tapparella o la veneziana torna nella posizione in cui si troverebbe se non fosse scattato l'allarme.

Principio di funzionamento:

Esempio:

- Posizione in caso di allarme pioggia: salita.
- Posizione in caso di allarme vento alarm: discesa.



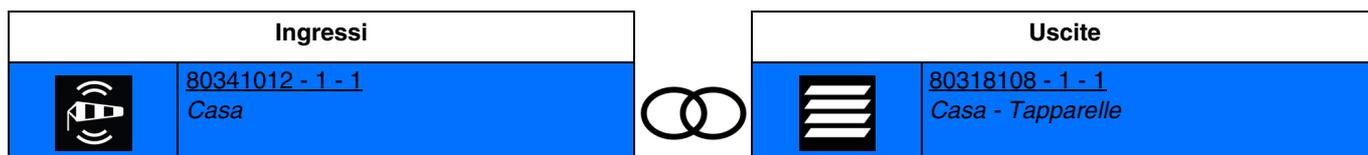
Nel caso in cui vengano attivati più allarmi contemporaneamente i comandi eseguiti sono quelli relativi all'allarme con priorità maggiore.

Per gli allarmi, i collegamenti possono essere eseguiti in 2 modi:

- Collegamenti classici: L'informazione relativa all'allarme è trasmessa tramite un prodotto d'ingresso connesso al bus KNX. In questo modo l'informazione può provenire da qualunque dispositivo anche non KNX che disponga di un'uscita contatto pulito.
- Collegamenti automatici: L'informazione relativa all'allarme è trasmessa direttamente al bus KNX. Generalmente proviene da una stazione meteo connessa al bus KNX. In questo caso il collegamento si esegue mediante semplice impostazione.

■ Collegamenti

- **Allarme vento:** permette di disporre la tapparella o la veneziana in una posizione predefinita quando l'allarme è attivato.



Chiusura del contatto d'ingresso: attivazione allarme vento.

Apertura del contatto d'ingresso: fine allarme.

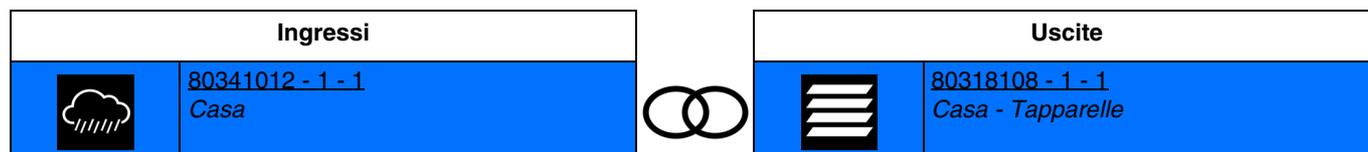
La posizione della tapparella o della veneziana è definita con un apposito parametro.

Soglia allarme vento	Nessun allarme vento
Posizione in caso di allarme vento alarm	Inattivo

Parametro	Descrizione	Valore
Posizione in caso di allarme vento alarm	Mentre l'allarme vento è attivo, l'uscita tapparelle/veneziane: Rimane invariata Aziona il contatto di salita Aziona il contatto di discesa	Inattivo* Salita Discesa

*N.B.: Il parametro **Livello allarme vento** non è preso in considerazione con questo tipo di collegamento.*

- **Allarme pioggia:** permette di disporre la tapparella o la veneziana in una posizione predefinita quando l'allarme è attivato.



Chiusura del contatto d'ingresso: attivazione allarme pioggia.

Apertura del contatto d'ingresso: fine allarme.

La posizione della tapparella o della veneziana è definita con un apposito parametro.

Allarme pioggia	No
Posizione in caso di allarme pioggia	Inattivo

Parametro	Descrizione	Valore
Posizione in caso di allarme pioggia	Consente di definire lo stato dell'uscita tapparella in caso di allarme pioggia.	Inattivo* Salita Discesa

*N.B.: Il parametro **Allarme pioggia** non è preso in considerazione con questo tipo di collegamento.*

* Valore predefinito

■ Collegamenti automatici

Questo collegamento è stabilito in base all'impostazione dei parametri dei prodotti.

- **Allarme vento:** permette di disporre la tapparella o la veneziana in una posizione predefinita quando l'allarme è attivato.

Per l'allarme vento, fare riferimento alle impostazioni delle tapparelle.

Soglia allarme vento	Nessun allarme vento
Posizione in caso di allarme vento alarm	Inattivo

Parametro	Descrizione	Valore
Livello allarme vento	Consente di attivare l'uscita tapparella in caso di allarme vento 1, allarme vento 2 o allarme vento 3.	Nessun allarme vento* Livello 1 Livello 2 Livello 3

Allarme vento 1: Allarme attivo se velocità vento > 4 m/s (14.4km/h)

Allarme vento 2: Allarme attivo se velocità vento > 8 m/s (28.8km/h)

Allarme vento 3: Allarme attivo se velocità vento > 12 m/s (43.2km/h)

N.B.: Per maggiori dettagli fare riferimento alla documentazione propria alla stazione meteo.

Parametro	Descrizione	Valore
Posizione in caso di allarme vento alarm	Mentre l'allarme vento è attivo, l'uscita tapparelle/veneziane: Rimane invariata Aziona il contatto di salita Aziona il contatto di discesa	Inattivo* Salita Discesa

- **Allarme pioggia:** permette di disporre la tapparella o la veneziana in una posizione predefinita quando l'allarme è attivato.

Per l'allarme pioggia, fare riferimento alle impostazioni delle tapparelle.

Allarme pioggia	No
Posizione in caso di allarme pioggia	Inattivo

Parametro	Descrizione	Valore
Allarme pioggia	Consente di attivare l'uscita tapparella in caso di allarme pioggia.	Sì No*

Parametro	Descrizione	Valore
Posizione in caso di allarme pioggia	Consente di definire lo stato dell'uscita tapparella in caso di allarme pioggia.	Inattivo* Salita Discesa

* Valore predefinito

4.2.6 Controllo automatico

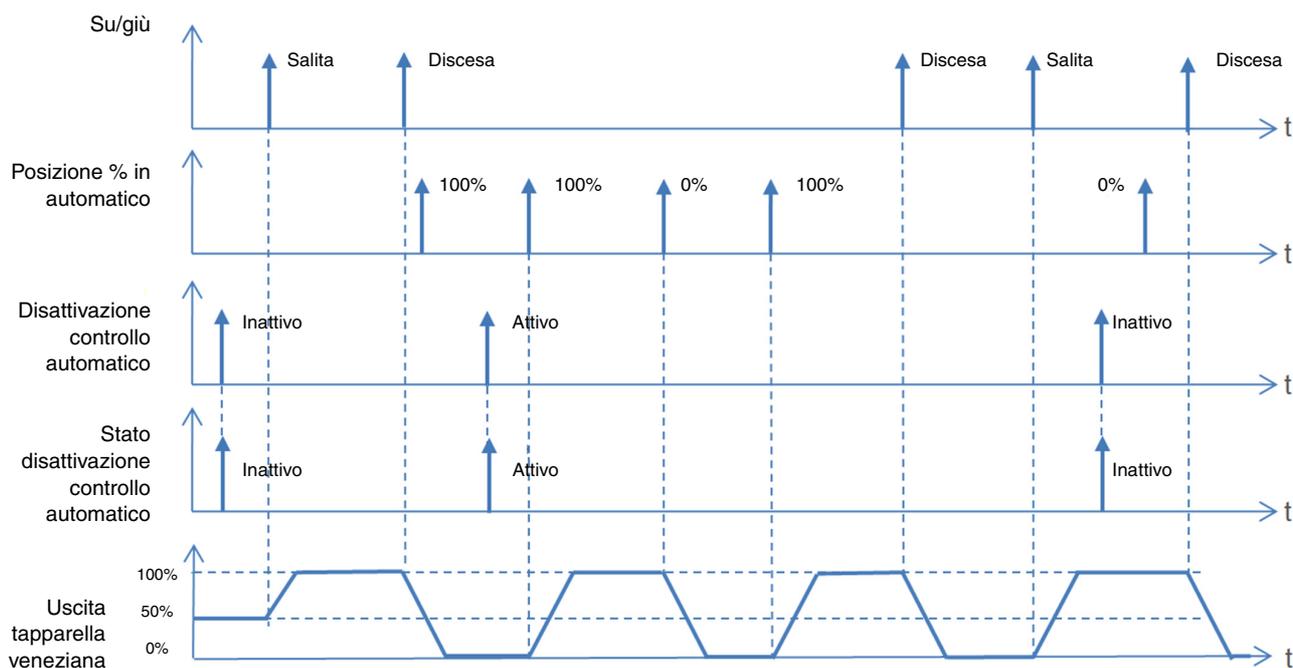
La funzione Controllo automatico permette di comandare un'uscita parallelamente alla funzione Su/giù o Inclinazione lamelle/stop.

Le funzioni hanno tutte lo stesso livello di priorità. L'ultimo comando ricevuto agisce sullo stato dell'uscita.

Per attivare e disattivare l'automatismo viene utilizzato un oggetto di comando supplementare.

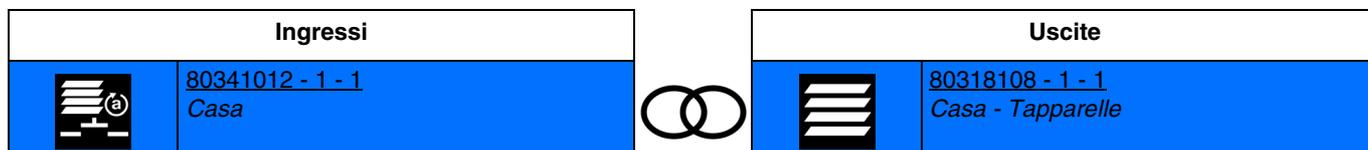
Esempio: quando l'uscita è comandata tramite pulsante e parallelamente tramite automatismo (temporizzatore, interruttore crepuscolare, stazione meteo, ecc.), se serve, per comodità, è possibile disattivare l'automatismo (vacanze, giorni festivi, ecc.).

Principio di funzionamento:



■ Collegamenti

- **Automatismo posizione tapparelle:** permette di collocare la tapparella o la veneziana all'altezza desiderata in base a un valore % tramite un automatismo.



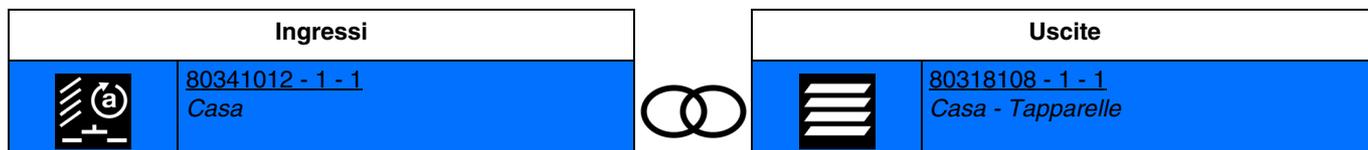
Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per il posizionamento della tapparella o della veneziana.

Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione della tapparella (0%: posizione più alta, 100%: posizione più bassa).



- **Automatismo posizione lamelle:** permette di disporre le lamelle della veneziana in base a un valore % tramite un automatismo.



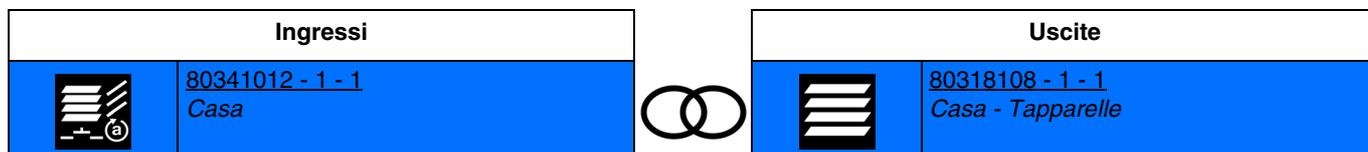
Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per l'inclinazione delle lamelle della veneziana.

Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione delle lamelle della veneziana (0%: lamelle aperte, 100%: lamelle chiuse).



- **Automatismo tapparelle posizione e lamelle:** permette di collocare la tapparella o la veneziana all'altezza desiderata e di disporre le lamelle della veneziana in base a un valore % tramite un automatismo.

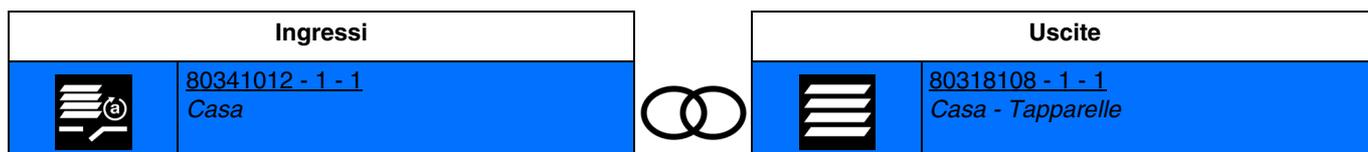


Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per il posizionamento della tapparella o della veneziana e per l'inclinazione delle lamelle della veneziana.
Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione della tapparella (0%: posizione più alta, 100%: posizione più bassa) e il valore % della posizione delle lamelle della veneziana (0%: lamelle aperte, 100%: lamelle chiuse).



- **Automatismo posizione tapparelle interruttore:** permette di collocare la tapparella o la veneziana all'altezza desiderata in base a un valore % tramite un interruttore e un automatismo.

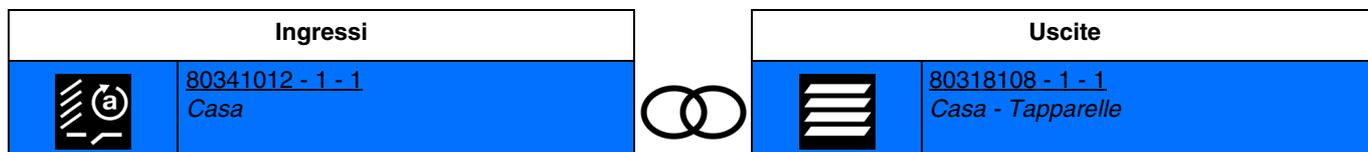


Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 1 della tapparella o della veneziana.
Apertura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 2 della tapparella o della veneziana.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione 1 e della posizione 2 della tapparella (0%: posizione più alta, 100%: posizione più bassa).



- **Automatismo posizione lamelle interr:** permette di disporre le lamelle della veneziana in base a un valore % tramite un interruttore e un automatismo.

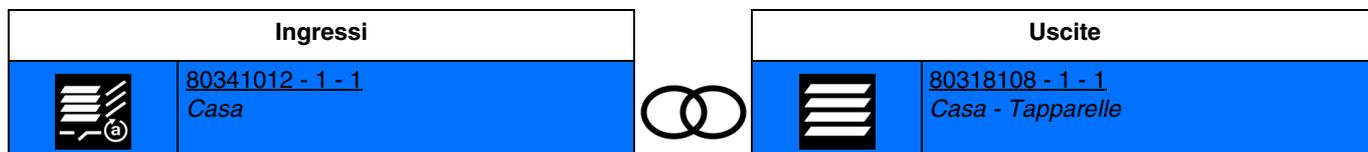


Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 1 delle lamelle della veneziana.
Apertura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 2 delle lamelle della veneziana.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione 1 e della posizione 2 delle lamelle della veneziana (0%: lamelle aperte, 100%: lamelle chiuse).



- **Automatismo tapparelle posizione e lamelle interr:** permette di collocare la tapparella o la veneziana all'altezza desiderata e di disporre le lamelle della veneziana in base a un valore % tramite un interruttore o un automatismo.



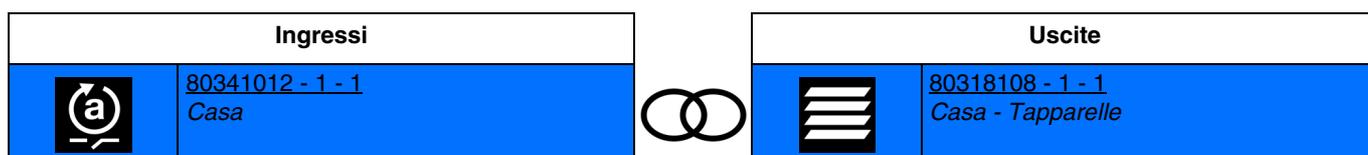
Chiusura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 1 della tapparella o della veneziana e per la posizione 1 delle lamelle della veneziana.

Apertura del contatto d'ingresso: chiusura temporizzata dei contatti di uscita per la posizione 2 della tapparella o della veneziana e per la posizione 2 delle lamelle della veneziana.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il valore % della posizione 1 e della posizione 2 della tapparella (0%: posizione più alta, 100%: posizione più bassa) e il valore % della posizione 1 e della posizione 2 delle lamelle della veneziana (0%: lamelle aperte, 100%: lamelle chiuse).



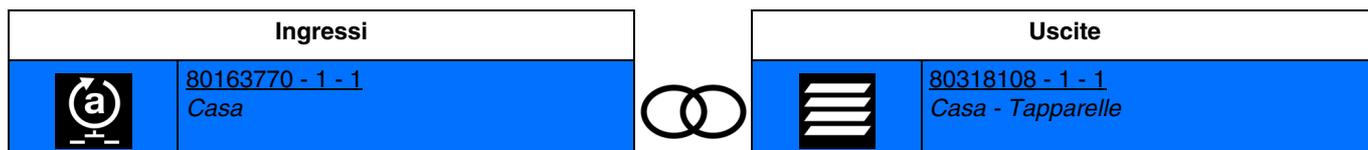
- **Disattivazione controllo automatico:** permette di disattivare l'automatismo.



Chiusura del contatto d'ingresso: automatismo disattivato.

Apertura del contatto d'ingresso: automatismo attivato.

- **Disattivazione automatismo pulsante:** permette di disattivare l'automatismo tramite il pulsante.



Chiusura del contatto d'ingresso: automatismo disattivato.

Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

Chiudendo nuovamente il contatto d'ingresso si provoca l'attivazione dell'automatismo.

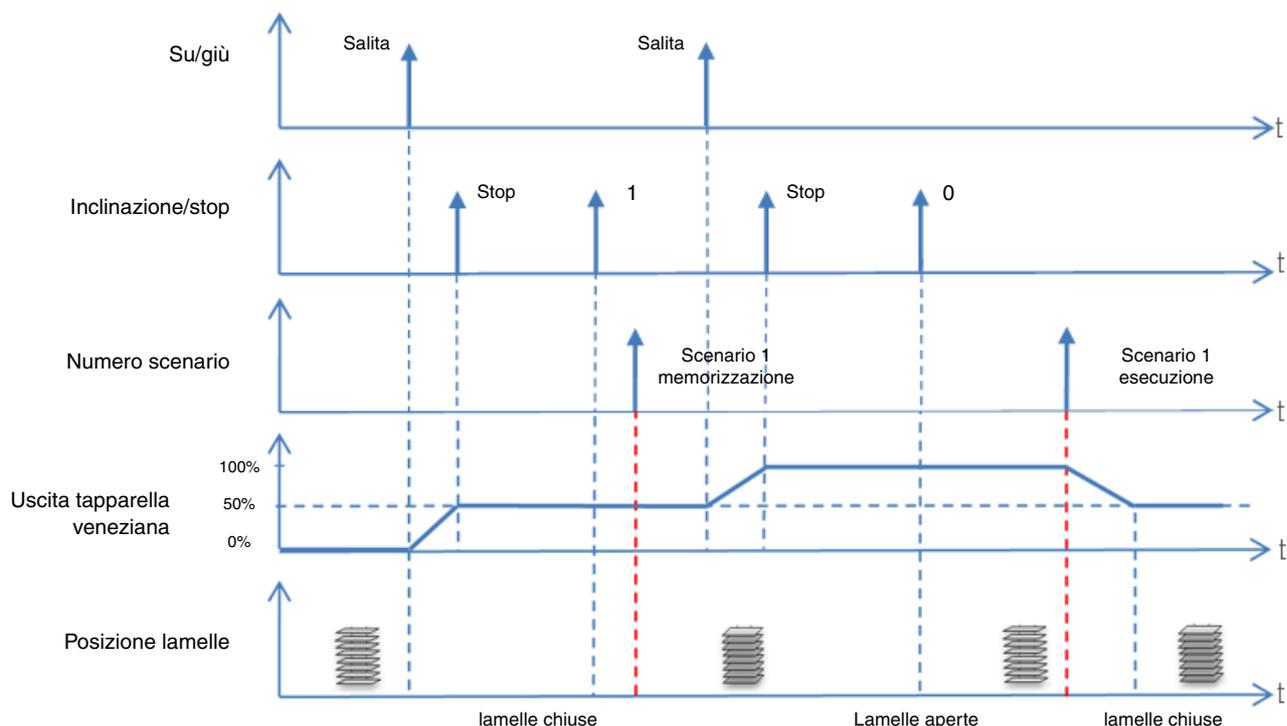
N.B.: Questa funzione è disponibile solo con i prodotti d'ingresso con pulsante che dispongono di led per l'indicazione dello stato.

4.2.7 Scenario

La funzione Scenario permette di raggruppare un insieme di uscite per metterle in uno stato predefinito parametrizzabile. Ogni uscita può essere integrata in 8 scenari diversi.

Quando lo scenario è memorizzato, lo sono anche la posizione e l'inclinazione delle lamelle.

Principio di funzionamento:



Apprendimento e memorizzazione degli scenari

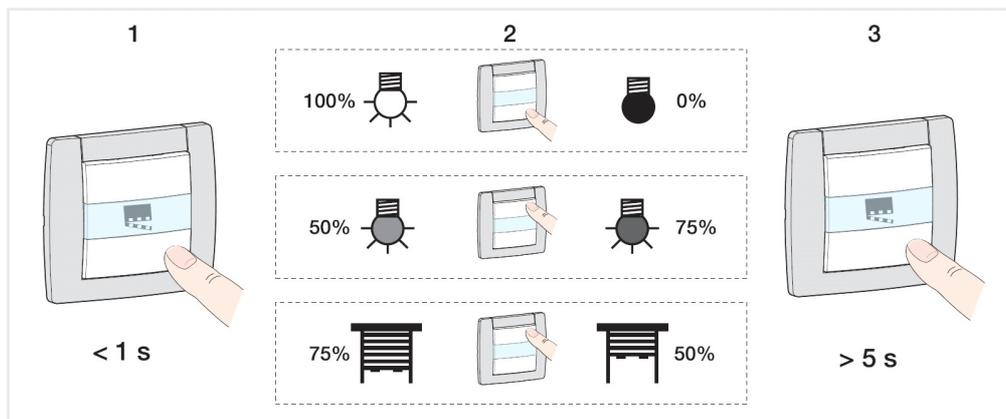
Questa procedura consente di modificare e memorizzare uno scenario. Ad esempio, azionando direttamente i pulsanti installati nel locale oppure inviando il valore proveniente da un'interfaccia di visualizzazione.

Per avviare o memorizzare uno scenario occorre inviare i seguenti valori:

Numero scenario	Avvio dello scenario (Valore dell'oggetto: 1 byte)	Memorizzazione dello scenario (Valore dell'oggetto: 1 byte)
1-64	= Numero scenario -1	= Numero scenario +128
Esempi		
1	0	128
2	1	129
3	2	130
...	...	
64	63	191

Memorizzazione di uno scenario tramite pulsante installato nel locale.

- Attivare lo scenario premendo brevemente il trasmettitore che attiva lo scenario stesso,
- Impostare le uscite (Illuminazione, Tapparelle, ecc.) sullo stato desiderato agendo sui comandi locali usati solitamente (pulsante, telecomando, ecc.),
- Memorizzare lo stato delle uscite premendo e tenendo premuto per più di 5 s il trasmettitore che attiva lo scenario. L'avvenuta memorizzazione è segnalata dalla momentanea attivazione delle uscite.



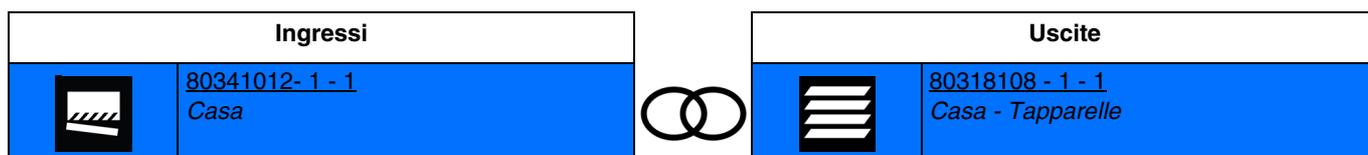
Apprendimento e memorizzazione sul prodotto

Questa procedura consente di modificare lo scenario agendo direttamente sui pulsanti che si trovano sulla parte anteriore dei prodotti.

- Attivare lo scenario premendo brevemente il pulsante installato nel locale che attiva lo scenario stesso,
- Porre il prodotto in modalità Manu e disporre le tapparelle o le veneziane nello stato desiderato premendo i pulsanti a esse associati,
- Tornare alla modalità Auto,
- Memorizzare lo scenario tenendo premuto il pulsante che lo attiva per più di 5 s,
- L'avvenuta memorizzazione viene notificata tramite l'inversione dello stato delle uscite interessate per 3 s.

■ Collegamenti

- **Scenario:** lo scenario è attivato premendo il pulsante.

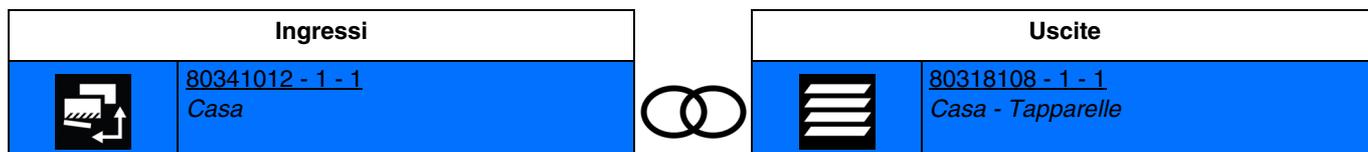


Chiusura del contatto d'ingresso: attivazione dello scenario.
Apertura del contatto d'ingresso: nessuna azione.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il numero dello scenario per la chiusura del contatto d'ingresso.



- **Scenario interruttore:** lo scenario è attivato in base all'apertura o alla chiusura del contatto d'ingresso.



Chiusura del contatto d'ingresso: attivazione dello scenario 1.

Apertura del contatto d'ingresso: attivazione dello scenario 2.

N.B.: In fase di collegamento occorrerà definire il numero dello scenario per la chiusura e per l'apertura del contatto d'ingresso.

Selezione la funzione ×

Uscite selezionate :

80341012 - 1 - 2 

Interruttore scenario ▼

Scenario numero 1

Scenario numero 2

1 

LegameAnnulla

5. Appendice

5.1 Specifiche

5.1.1 80314111

Tensione di alimentazione KNX	21...32 V DC MBTS
Consumo proprio sul bus KNX:	
tipico	5 mA
in stato di riposo	3 mA
Potere d'interruzione	μ 24 V, 6 A DC1
Perdita di potenza	2 W
Corrente di interruzione DC max.	6 A
Altitudine di esercizio max.	2000 m
Grado di inquinamento	2
Tensione a impulsi	4 kV
Grado di protezione scatola	IP20
Grado di protezione scatola sotto la mascherina frontale	IP30
Protezione contro gli impatti	IK 04
Classe di sovratensione	III
Temperatura di esercizio	-5 °C...+45 °C
Temperatura di magazzino/trasporto	-20 °C ... +70 °C
Numero massimo di cicli di manovra a pieno carico	
cicli di manovra/minuto	20
Collegamenti	0,75 mm ² ...2,5 mm ²
Dimensioni 4 unità,	4 x 17,5 mm
Norme	EN 50491-3 ; EN 60669-2-1

5.1.2 80314119 e 80318108

Tensione di alimentazione KNX	DC 21...32 V SELV
Potere d'interruzione	μ 230 V, 6 A AC1
Perdita di potenza	2 W
Corrente di interruzione con $\cos \Phi = 0,8$ max.	16 A
Altitudine di esercizio max.	2000 m
Grado di inquinamento	2
Tensione a impulsi	4 kV
Grado di protezione scatola	IP 20
Grado di protezione scatola sotto la mascherina frontale	IP30
Protezione contro gli impatti	IK 04
Classe di sovratensione	III
Temperatura d'esercizio	-5° ... +45°C
Temperatura di magazzino/trasporto	-20° ... +70°C
Numero massimo di cicli di manovra a pieno carico	
cicli di manovra/minuto	20
Collegamenti	0,75 mm ² ...2,5 mm ²
Norme	EN50491-3 ; EN60669-2-1
Varianti a 4/2 canali	
Consumo proprio sul bus KNX:	
--tipico	5 mA
--nello stato di riposo	3 mA
Dimensioni 4 unità,	4 x 17,5 mm
Varianti a 8/4 canali	
Tensione ausiliaria	230 V AC, + 10 % .. - 15 %
	240 V, + 6 % .. - 6%
Frequenza di rete	50/60 Hz
Consumo proprio sul bus KNX:	
--tipico	6 mA
--nello stato di riposo	4 mA
Consumo proprio sul bus KNX con collegamento di rete:	
--tipico	2 mA
--nello stato di riposo	2 mA
Dimensioni 6 unità,	6 x 17,5 mm

5.2 Caratteristiche principali

Prodotto	80314119 - 80314111	80318108	80319010
Numero max. indirizzi di gruppo	254	254	254
Numero max. associazioni	255	255	255
Oggetti	76	152	193

5.3 Indice degli oggetti

Su/giù.....	31
Inclinaz./stop (press. breve).....	31
Stop (Pressione breve)	31
Posizione in %	32
Posizione lamelle in %	32
Indicazione di stato posizione in %	32
Indicaz. posizione lamelle %.....	33
Posizione più alta raggiunta.....	33
Posizione più bassa raggiunta	33
Forzatura.....	34
Indicazione di stato forzatura	34
Scenario.....	35
Allarme 1	35
Allarme 2	35
Allarme 3.....	36
Posizione % in automatico.....	36
Posizione lamelle % in automatico	36
Disattivazione controllo automatico	37
Stato disattivazione controllo automatico.....	37

Berker GmbH & Co. KG

Klagebach 38

58579 Schalksmühle/Germany

Telefon + 49 (0) 2355/905-0

Telefax + 49 (0) 2355/905-111

www.berker.de